

1. Γραμμικοί τελεστές σε χώρους με εσωτερικό γινόμενο

Σ' αυτό το κεφάλαιο θεωρούμε διανυσματικούς χώρους επί του σώματος K , όπου $K = \mathbb{R}$ ή \mathbb{C} , πεπερασμένης διαστάσεως.

Συζυγείς τελεστές Έστω V ένας διανυσματικός χώρος με εσωτερικό γινόμενο και T ένας γραμμικός τελεστής επί του V (γραμμική απεικόνιση $T: V \rightarrow V$)

Πρόταση (F. Riesz): Υπάρχει ένας γραμμικός τελεστής, (1.1)

T^* επί του V , τέτοιος ώστε

$$(Tx, y) = (x, T^*y) \quad \forall x, y \in V \quad (1.2)$$

Ο T^* είναι μορφοϊσομορφισμός

Απόδειξη: Ορίζω τον T^* ως εξής: Αρχικά επιλέγω μια ορθοκανονική βάση e_1, \dots, e_n του V . Θέτω

$$T^*y = \sum_{i=1}^n (\overline{(Te_i, y)}) \cdot e_i, \quad \forall y \in V$$

Εύκολα διαπιστώνει κανείς ότι η $T^*: V \rightarrow V$ είναι γραμμική. Επίσης

$$\begin{aligned}
(Tx, y) &= \left(T \left(\sum_{i=1}^n (x, e_i) \cdot e_i \right), y \right) = \left(\sum_{i=1}^n (x, e_i) \cdot Te_i, y \right) \\
&= \sum_{i=1}^n (x, e_i) \cdot (Te_i, y) = \sum_{i=1}^n (Te_i, y) \cdot (x, e_i) = \\
&= \sum_{i=1}^n (x, (\overline{(Te_i, y)}) e_i) = \left(x, \sum_{i=1}^n (\overline{(Te_i, y)}) e_i \right) = \\
&= (x, T^*y),
\end{aligned}$$

άρα ισχύει η (1.2)

Μοχαιδικότητα του T^* : Έστω ότι για το γραμμικό τελεστή T ισχύει η (1.2), με τον T στη θέση του T^* .

Αρκεί να δείξω ότι για το τυχόν στοιχείο e_j της βάσεως ισχύει

$$T^*e_j = T'e_j$$

Θέτουμε

$$T'(e_j) = \lambda_{j1} e_1 + \dots + \lambda_{jn} e_n, \quad T^*(e_j) = \mu_{j1} e_1 + \dots + \mu_{jn} e_n,$$

άρκει πάλι να δείξω ότι $\lambda_{ji} = \mu_{ji} \quad \forall i=1, \dots, n$.

$$\begin{aligned} \text{Όμως } (e_i, T'e_j) &= (e_i, \lambda_{j1} e_1 + \dots + \lambda_{jn} e_n) = \\ &= \lambda_{j1} (e_i, e_1) + \dots + \lambda_{jn} (e_i, e_n) = \lambda_{ji}, \end{aligned} \quad \text{λόγω της}$$

όρθοκανονικότητας της βάσης. Έξ' υποθέσεως,
 $(e_i, T'e_j) = (Te_i, e_j)$, άρα

$$\lambda_{ji} = (Te_i, e_j)$$

Έτσιώς ανάλογα προκύπτει ότι $\mu_{ji} = (Te_i, e_j)$, άρα

$\lambda_{ji} = \mu_{ji}$ και η απόδειξη είναι τελής. □

Όρισμός Δοθέντος του τελεστή T , ο μορφήματα (1.3) ορισμένος τελεστής T^* που ικανοποιεί την (1.2) λέγεται συζυγής τελεστής του T .

Πρόταση Έστω $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_n\}$ μια όρθοκανονική (1.4) βάση του V και T ένας γραμμικός τελεστής επί του V , του οποίου ο πίνακας ως προς \mathcal{E} έστω A . Αν με A^* συμβολίσουμε τον πίνακα του T^* ως προς \mathcal{E} , τότε

$$A^* = (A)^t = (\overline{A^t})$$

(Γενικά, για ένα πίνακα M με στοιχεία απ' το K , ο \overline{M} είναι ο πίνακας του οποίου το (i, j) -στοίχείο ισούται με το μιγαδικό συζυγές του (i, j) -στοιχείου του M).

Απόδειξη Το (j, i) -στοίχείο του A είναι, εξ' ορισμού, ο συσχετιστής του e_j στο δεξιό μέλος της σχέσης

$$Te_i = c_{i1}e_1 + \dots + c_{ij}e_j + \dots + c_{in}e_n$$

Συνεπώς,

$$c_{ji} = (Te_i, e_j)$$

Υπερλώς ανάλογα, αν

$$T^*e_j = d_{j1}e_1 + \dots + d_{ji}e_i + \dots + d_{jn}e_n$$

τότε

$$d_{ij} = (T^*e_j, e_i)$$

είναι τα (i, j) -στοιχεία του πίνακα A^* . Ολοχυρισμός είναι ότι

$$d_{ij} = \bar{c}_{ji}$$

Πράγματι,

$$\begin{aligned} \bar{c}_{ji} &= (Te_i, e_j) = (e_i, T^*e_j) = (T^*e_j, e_i) = \\ &= \left(\sum_{k=1}^n d_{kj} e_k, e_i \right) = \sum_{k=1}^n d_{kj} (e_k, e_i) = \\ &= d_{ij} \end{aligned}$$

□

*Ορισμός Ο τελεστής T λέγεται καθαρός αν (1.5)

$$TT^* = T^*T$$

αὐτοσυζυγής (ή ερμιτιανός Hermitian) αν

$$T^* = T$$

και αντισυζυγής (ή unitary) αν

$$TT^* = T^*T = I \quad (\text{δηλ. } T^* = T^{-1})$$

Στην περίπτωση πραγματικών διαχωριστικών χώρων ($K = \mathbb{R}$), αντί των όρων αὐτοσυζυγής και αντισυζυγής, χρησιμοποιούμε τους όρους συμμετρικός και ορθογώνιος, αντίστοιχως.

Πρόταση 4.0. $\lambda \in \mathbb{C}$ είναι ιδιοτιμή του τελεστή T αν (1.6) και μόνο αν $\bar{\lambda}$ είναι ιδιοτιμή του T^* . Αν $\lambda \in \mathbb{C}$ είναι κανονικός τότε τα ιδιοδιανύσματα του T , που αντιστοιχούν στην ιδιοτιμή λ αντιστοιχούν με τα ιδιοδιανύσματα του T^* , που αντιστοιχούν στην ιδιοτιμή $\bar{\lambda}$.

Απόδειξη. Έστω \mathcal{E} μία ορθοκανονική βάση του χώρου, ως προς την οποία οι T, T^* έχουν πίνακες A, A^* , αντίστοιχως. Ήδη ερισμένον είναι

$$\det(A - \lambda I) = 0,$$

και θα δείξουμε ότι

$$\det(A^* - \bar{\lambda} I) = 0.$$

Λόγω της πρότασης (1.4) θα είναι

$$\det(A^* - \bar{\lambda} I) = \det((\bar{A})^t - \bar{\lambda} I) = \det(\bar{A} - \bar{\lambda} I)^t =$$

$$= \det(\bar{A} - \bar{\lambda} I) = (\text{άσκηση 2}) \det(\overline{A - \lambda I})$$

$$= (\text{άσκηση 2}) \det(A - \lambda I) = 0,$$

και αποδειχτηκε ότι

$$\lambda \text{ ιδιοτιμή του } T \Rightarrow \bar{\lambda} \text{ ιδιοτιμή του } T^*. \quad (1.7)$$

Αντίστροφα, αν $\bar{\lambda}$ είναι ιδιοτιμή του T^* για κάποιον $\lambda \in \mathbb{C}$, τότε, από την (1.7) ο $\overline{(\bar{\lambda})} = \lambda$ είναι ιδιοτιμή του $(T^*)^* = (\text{άσκηση 1}) T$.

Έστω, στη συνέχεια, ότι ο T είναι κανονικός και λ είναι μία ιδιοτιμή του. Τότε

$$Tx = \lambda x$$

Θα δείξουμε ότι

$$T^*x = \bar{\lambda}x.$$

Πράγματι,

$$\begin{aligned} \|T^*x - \bar{\lambda}x\|^2 &= (T^*x - \bar{\lambda}x, T^*x - \bar{\lambda}x) = \\ &= (T^*x, T^*x) - \bar{\lambda}(x, T^*x) - \lambda(T^*x, x) + \\ &\quad + (\bar{\lambda}x, \bar{\lambda}x) = \\ &= (TT^*x, x) - \bar{\lambda}(Tx, x) - \lambda(x, Tx) + |\lambda|^2(x, x). \end{aligned}$$

$$\text{Όμως } (TT^*x, x) = (T^*Tx, x) = (Tx, Tx) = (\lambda x, \lambda x)$$

Κατά συνέπεια,

$$\|T^*x - \bar{\lambda}x\|^2 = |\lambda|^2 \|x\|^2 - \bar{\lambda}(\lambda x, x) - \lambda(x, \lambda x) + |\lambda|^2 \|x\|^2 = 0,$$

$$\text{αρα } \bar{\lambda}(\lambda x, x) = |\lambda|^2 \|x\|^2 = \lambda(x, \lambda x).$$

Αλλά τώρα $T^*x - \bar{\lambda}x = 0$. Απ' αυτό και το γεγονός ότι $(T^*)^* = T$ (άσκηση 4), έπεται και το αντίστροφο, ότι δηλ. κάθε ιδιοδιάνυσμα του T^* , που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή $\bar{\lambda}$, είναι ιδιοδιάνυσμα του T , που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή λ . \square

Έστω n η διάσταση του διανυσματικού χώρου V και T ένας κανονικός τελεστής επί του V . Συμβολίζουμε με $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ όλες τις διαφορετικές ανά δύο ιδιοτιμές του T , όποτε $m \leq n$. Ισχύει $m = n$ αν όλες οι ιδιοτιμές του T είναι διαφορετικές. Συμβολίζουμε επίσης με E_i ($1 \leq i \leq m$) τον ιδιοχώρο που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή λ_i . Στις παραπάνω ισχύουν αυτές οι υποθέσεις.

Πρόταση Αν $i \neq j$, $i, j \in \{1, \dots, m\}$ τότε οι υποχώροι (1.8) E_i και E_j είναι ορθογώνιοι, δηλ. για κάθε $x \in E_i$ και για κάθε $y \in E_j$ ισχύει $(x, y) = 0$.

Απόδειξη.

$$\begin{aligned} \lambda_i(x, y) &= (\lambda_i x, y) = (Tx, y) = (x, T^*y) = \\ &= (\text{πρόταση 1.6}) (x, \lambda_j y) = \\ &= \lambda_j(x, y) \end{aligned}$$

Άρα $(\lambda_i - \lambda_j)(x, y) = 0$, ενώ εξ' υποθέσεως $\lambda_i \neq \lambda_j$, απ' όπου το αποδεικνύει. \square

Υπενθυμίζουμε ότι V λέμε πως είναι εξού αδροίωμα των υποχώρων του V_1, V_2 και συμβολίζουμε αυτό το γεγονός με $V = V_1 \oplus V_2$, αν κάθε $x \in V$ γράφεται με ένα και μοναδικό τρόπο ως $x = x_1 + x_2$, όπου $x_1 \in V_1$ και $x_2 \in V_2$. Ανάλογα ορίζεται η σχέση $V = V_1 \oplus V_2 \oplus \dots \oplus V_k$ (δες και άσκηση 8).

Θεωρούμε σ' όλα τα παρακάτω ότι οι υποθέσεις και οι συμβολισμοί πριν απ' την πρόταση 1.8. εξακολουθούν να ισχύουν.

Θεώρημα $V = E_1 \oplus \dots \oplus E_m$ (1.9)

Απόδειξη. Πρώτα θ' αποδείξουμε ότι για κάθε $x \in V$ υπάρχουν $x_i \in E_i$, $i=1, \dots, m$ εις τρέπον ώστε

$$x = x_1 + \dots + x_m$$

Πρός τούτα αρκεί να δείξουμε ότι αν E_i είναι μια ορθοκανονική βάση του E_i ($i=1, \dots, m$), τότε $E_1 \cup \dots \cup E_m$ είναι μια βάση του V .

Εστω λοιπόν $E_1 \cup \dots \cup E_m = \{e_1, \dots, e_r\}$. Είναι φανερό απ' την πρόταση 1.8. ότι τα e_1, \dots, e_r είναι ανεξάρτητα, συνεπώς $r \leq n$. Αν $r = n$, τότε αποτελούν βάση του V , μια και η διάσταση του V είναι n . Αν $r < n$ τότε οδηγούμαστε σε άτοπο ως έξης:

Συμπληρώσουμε τα e_1, \dots, e_r με κάποια e_{r+1}, \dots, e_n όπως ώστε τα $e_1, \dots, e_r, \dots, e_n$ να αποτελούν ορθοκανονική βάση του V .

Εστω E ο υποχώρος του V , που παράγεται απ' τα e_{r+1}, \dots, e_n . Παρατηρώ πρώτα ότι

$$x \in E \Rightarrow Tx \in E \quad (1.10)$$

Πράγματι, αν $Tx \notin E$ τότε $Tx = c_1 e_1 + \dots + c_n e_n$, $c_i \in K$ και ένας τουλάχιστον συντελεστής c_i με $i \leq r$, αό δεξιά μέλος, είναι $\neq 0$. Αν όμως $c_i \neq 0$, τότε $(Tx, e_i) = c_i \neq 0$, άρα και $(x, T^* e_i) = (Tx, e_i) \neq 0$. Απ' την άλλη μεριά, το e_i ανήκει σε κάποιον απ' τους ιδιοχώρους E_1, \dots, E_m , άρα είναι ιδιοδιάνυσμα του T :

$$T e_i = \lambda_i e_i, \quad \lambda_i \in \{\lambda_1, \dots, \lambda_m\}$$

Απ' την πρόταση 1.6. τότε

$$T^* e_i = \bar{\lambda}_i e_i,$$

άρα $(x, T^* e_i) = (x, \bar{\lambda}_i e_i) = \bar{\lambda}_i (x, e_i) = 0$, αφού $x \in E$ και η βάση του E έχει τα διανύσματα της ορθογώνια προς τα e_1, \dots, e_r . Αυτή η ακρίβεια αποδεικνύει την (1.10).

Λόγω της (1.10) ο T μπορεί να θεωρηθεί ως τελεστής επί του E και, συνεπώς, να έχει μια ιδιοτιμή λ . (αρκεί να είναι $K = \mathbb{C}$)
 Δηλαδή, για κάποιο $x \in E, x \neq 0$ θα ισχύει

$$Tx = \lambda x \quad (1.11)$$

Αυτό σημαίνει ότι, μια και οι $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ είναι όλες οι ιδιοτιμές του T , $\lambda = \lambda_i$ για κάποιο $i \in \{1, \dots, m\}$. Τότε όμως το x ανήκει, λόγω της (1.11), στον υποχώρο του λ_i , δηλ στον E_i . Έτσι $x \in E_i \cap E$. Έπειδή οι υποχώροι E_i και E είναι ορθογώνιοι, το μόνο κοινό τους διάνυσμα είναι το 0 , κι αυτό έρχεται σε αντίφαση με την υπόθεσή μας ότι $x \neq 0$.

Δείξουμε λοιπόν ότι για κάθε $x \in V$, υπάρχουν x_1, \dots, x_m που ανήκουν στους υποχώρους E_1, \dots, E_m , αντίστοιχως, έτσι ώστε $x = x_1 + \dots + x_m$. Για να δείξουμε τη μοναδικότητα των x_1, \dots, x_m , που αντίστοιχως έχουν σ' ένα συγκεκριμένο x , αρκεί να δείξουμε τη μοναδικότητα των x_1, \dots, x_m που αντιστοιχούν στο 0 .

Πράγματι, αν $x_1 + \dots + x_m = 0$ και $x_i \in E_i, i \in \{1, \dots, m\}$, τότε, μια και οι E_1, \dots, E_m είναι ανά δύο ορθογώνιοι θα έχουμε για το τυχόν $i \in \{1, \dots, m\}$:

$$\begin{aligned} 0 &= (x_i, 0) = (x_i, x_1 + \dots + x_m) = \\ &= (x_i, x_1) + \dots + (x_i, x_i) + \dots + (x_i, x_m) = \\ &= \|x_i\|^2, \end{aligned}$$

απ' όπου $x_i = 0$.

□

Πόρισμα $(E_i : K) =$ πολλαπλότητα της ρίζας λ_i του (1.12)
 χαρακτηριστικού πολυωνύμου του T
 $\forall i = 1, \dots, m$

Απόδειξη. Λόγω του θεωρήματος 1.9 και της άσκησης 4 είναι

$$n = (V : K) = \sum_{i=1}^m (E_i : K) \quad (1.13)$$

Έτσι, για απόδειξη της διατύπωσης, r_i η πολλα-

πλάτη της ρίζας λ_i του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του T . Από το θεώρημα 6.9, σελ. 161 στο βιβλίο του Morris, είναι $(E_i : K) \leq r_i$, το οποίο, σε συνδυασμό με την (1.13) συνεπάγεται (ός ληφθεί υπόψη ότι $r_1 + \dots + r_m = \text{βαθμός του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του } T = n$)

$$n = (E_1 : K) + \dots + (E_i : K) + \dots + (E_m : K) \leq r_1 + \dots + r_i + \dots + r_m = n$$

οπότε αν έστω και για ένα i είχαμε $(E_i : K) < r_i$, ή ανισότητα στο δεξιά μέλος θα ήταν γνήσια και θα οδηγούμαστε σε άτοπο. Συνεπώς $(E_i : K) = r_i$.

□

Ορισμός Έστω $\alpha \in V$ και $\alpha = \alpha_1 + \dots + \alpha_m$, όπου (1.14)
 $\alpha_i \in E_i$, $i=1, \dots, m$, όπως μας εξασφαλίζει το θεώρημα 1.9. Για κάθε $i \in \{1, \dots, m\}$ ορίζουμε την απεικόνιση

$$P_i : V \rightarrow E_i \text{ με } P_i \alpha = \alpha_i$$

Αυτή η απεικόνιση είναι ένα γραμμικό τελεστής επί του V (προφανές), η οποία λέγεται προβολή του V επί του E_i .

Φασματικό θεώρημα $T = \lambda_1 P_1 + \dots + \lambda_m P_m$ (1.15)

(βλ. σελ. 10 α για το αντίστροφο).

Απόδειξη. Έστω $\alpha \in V$ και $\alpha = \alpha_1 + \dots + \alpha_m$, όπως στο (1.14). Τότε $T\alpha_i = \lambda_i \alpha_i$, αφού $\alpha_i \in E_i$ και E_i είναι, εξ' ορισμού, ο ιδιοχώρος που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή λ_i του T . Συνεπώς

$$\begin{aligned} T\alpha &= T(\alpha_1 + \dots + \alpha_m) = \lambda_1 \alpha_1 + \dots + \lambda_m \alpha_m = \\ &= \lambda_1 P_1 \alpha + \dots + \lambda_m P_m \alpha = (\lambda_1 P_1 + \dots + \lambda_m P_m) \alpha \end{aligned}$$

□

Θεώρημα Αν ο T είναι κανονικός τελεστής, τότε υπάρχει (1.16)
 ορθοκανονική βάση του V αποτελούμενη από ιδιοδιανύσματα του T .

Απόδειξη. Αν E_i είναι μια α -ορδοκανονική βάση του E_i , $i=1, \dots, m$, τότε το θεώρημα 1.9 και η άσκηση 4 αποδεικνύουν ότι το σύνολο E_1, \dots, E_m είναι μια α -ορδοκανονική βάση του V . Έξ' ορισμού δέ, τα διανύσματα της βάσης αυτής ανήκουν στα E_1, \dots, E_m , άρα είναι ιδιοδιανύσματα του T . □

Σημείωση Η παραπάνω απόδειξη είναι και μέθοδος κατασκευής της βάσης του V . (1.17)

Για κάθε λ_i βρίσκουμε εύκολα ανεξάρτητα ιδιοδιανύσματα του T , που ανήκουν στην ιδιοτιμή λ_i . Όσα δείχνει η πολλαπλότητα της ρίζας λ_i του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του T και αυτά τα διανύσματα συνιστούν μια βάση E_i του υποχώρου E_i (πρβλ. με (1.12)). Χρησιμοποιώντας τη μέθοδο Gram-Schmidt ορδοκανονικοποιούμε την E_i παίρνοντας μια βάση E_i και αφού το κάνουμε αυτό για κάθε $i=1, \dots, m$ συνεκτώνουμε τις βάσεις E_1, \dots, E_m και παίρνουμε μια βάση $E = \{e_1, \dots, e_n\}$ όπως στα θεώρημα 1.16.

Θεώρημα Έστω T κανονικός τελεστής και E η βάση (1.18)

την ύπαρξη της οποίας έδωσα ριζες το θεώρημα 1.16. Τότε ο πίνακας του T ως προς την E είναι διαγώνιος και τα διαγώνια στοιχεία είναι τα $\lambda_1, \dots, \lambda_m$, καθένα εμφανιζόμενο τόσες φορές όσες δείχνει η πολλαπλότητα του, ως ρίζας του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του T , θεωρημένου.

Σημείωση. Το θεώρημα δεν κάνει λόγο για τη διάταξη με την οποία εμφανίζονται οι διάφορες ιδιοτιμές ως διαγώνια στοιχεία του πίνακα.

Απόδειξη. Έστω $E = \{e_1, \dots, e_n\}$ και (c_{ij}) ο πίνακας του T ως προς E . Έξ' ορισμού

$$T e_j = c_{1j} e_1 + \dots + c_{ij} e_i + \dots + c_{nj} e_n$$

$$\text{Άρα } c_{ij} = (Te_j, e_i) = (\lambda e_j, e_i) = \lambda (e_j, e_i) = \begin{cases} \lambda & \text{αν } j=i \\ 0 & \text{αν } j \neq i \end{cases} \quad (1.19)$$

όπου εννοείται ότι $\lambda \in \{\lambda_1, \dots, \lambda_m\}$. Αυτό δείχνει ότι ο πίνακας είναι διαγώνιος και τα διαγώνια στοιχεία του ανήκουν στο $\{\lambda_1, \dots, \lambda_m\}$.

Τώρα, όταν αφορά στην πολλαπλότητα με την οποία εμφανίζεται το λ_i ως διαγώνιο στοιχείο του πίνακα: Έστω r_i η πολλαπλότητα της ρίζας λ_i του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του T . Τότε (πρόταση 1.12), $(E_i : k) = r_i$, δηλαδή ακριβώς r_i τα πηχθός διανύσματα της βάσης \mathcal{E} ανήκουν στον επεχωρο E_i ως είναι αυτά $e_{j_1}, \dots, e_{j_{r_i}}$.

$$\text{Δηλ. } Te_j = \lambda_i e_j \quad \forall j \in \{j_1, \dots, j_{r_i}\},$$

Ενώ για κάθε $j \notin \{j_1, \dots, j_{r_i}\}$ είναι $e_j \notin E_i$ και, συνε-

πώς, $Te_j = \lambda e_j$ με $\lambda \in \{\lambda_1, \dots, \lambda_m\}$, $\lambda \neq \lambda_i$.

Αυτές οι παρατηρήσεις, σε συνδυασμό με την (1.19) δείχνουν ότι

$$c_{jj} = \lambda_i \quad \forall j \in \{j_1, \dots, j_{r_i}\}$$

$$c_{jj} \neq \lambda_i \quad \forall j \notin \{j_1, \dots, j_{r_i}\}$$

και αυτό ήταν που έπρεπε να αποδειχθεί. □

Μια ενδιαφέρουσα εφαρμογή του θεωρήματος 1.12 βλέπει κανείς στην άσκηση 6.

* Αντίστροφο του φασματικού θεωρήματος: Έστω T τελεστής επί του V , $V = E_1 \oplus \dots \oplus E_m$ ($E_j \neq \{0\} \forall j=1, \dots, m$), και $T = \lambda_1 P_1 + \dots + \lambda_m P_m$ όπου $P_j: V \rightarrow E_j$ είναι ο τελεστής προβολής και $\lambda_1, \dots, \lambda_m$ είναι διακριτικά. Τότε όλες οι διακριτικές ιδιοτιμές του T είναι οι $\lambda_1, \dots, \lambda_m$, ο ιδιοχώρος του T , που αντιστοιχεί στη λ_j είναι E_j και η πολλαπλότητα της λ_j , ως ρίζας του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του T θεωρούμενης, είναι $\dim(E_j)$.

Απόδειξη: Έστω $x_j \in E_j$. Τότε $P_i x_j = 0 \forall i \neq j$, άρα $T x_j = \lambda_j x_j$, που δείχνει ότι ο E_j περιέχεται στον ιδιοχώρο του T , που αντιστοιχεί στη λ_j . Αντίστροφα, έστω $x \in V$ με $T x = \lambda_j x$. Αν $P_i x = x_i, i=1, \dots, m$ τότε $\lambda_j x = \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_m x_m$, άρα $\sum_{i \neq j} (\lambda_i - \lambda_j) x_i = 0$.

Επειδή $x_i \in E_i$ και $\lambda_i - \lambda_j \neq 0 \forall i \neq j$ θα πρέπει $x_i = 0 \forall i \neq j$, άρα $x = x_j \in E_j$. Συνεπώς E_j είναι ο ιδιοχώρος του T , που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή λ_j και τώρα, απ' το πόρισμα 112, η πολλαπλότητα της ρίζας λ_j του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του T , ισούται με $\dim(E_j)$. Μένει να δείξουμε ότι κάθε ιδιοτιμή λ του T ισούται με κάποιο λ_j . Πράγματι, αν $P_i x = x_i, (x \neq 0)$ τότε $\lambda(x_1 + \dots + x_m) = \lambda x = T x = \lambda_1 x_1 + \dots + \lambda_m x_m$, άρα $\sum_j (\lambda - \lambda_j) x_j = 0$, απ' όπου $(\lambda - \lambda_j) x_j = 0 \forall j=1, \dots, m$.

Επειδή υπάρχει κάποιο j με $x_j \neq 0$, θα πρέπει μάλιστα το j να ισχύει $\lambda = \lambda_j$. □

Άσκησης του Κεφαλαίου 1

1. Για ένα τελεστή T δείξτε ότι $(T^*)^* = T$
2. Για δύο πίνακες A, B της ίδιας διάστασης, με συντελεστές απ' το $K (= \mathbb{R} \text{ ή } \mathbb{C})$ δείξτε ότι $\overline{A+B} = \overline{A} + \overline{B}$. Αν ο A είναι τετραγωνικός, τότε $\det(\overline{A}) = \det(A)$.
3. Κάθε αντισυμμετρική τελεστής έχει όλες τις ιδιοτιμές του παραφαντικές, ενώ όλες οι ιδιοτιμές ενός αντισυμμετρικού τελεστή έχουν μέρος 1.
4. Αν $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_m$ με τους υποχώρους V_1, \dots, V_m ανά δύο ορθογώνιους και \mathcal{E}_i είναι ορθοκανονική βάση του V_i , $i=1, \dots, m$, τότε η $\mathcal{E} = \mathcal{E}_1 \cup \dots \cup \mathcal{E}_m$ είναι ορθοκανονική βάση του V .
5. Έστω ότι $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_n\}$ και $\mathcal{E}^* = \{e_1^*, \dots, e_n^*\}$ είναι δύο ορθοκανονικές βάσεις του V και $e_i = p_{1i}e_1^* + \dots + p_{ni}e_n^*$, $i=1, \dots, n$. Αν P είναι ο πίνακας του οποίου η i -οστή στήλη ($i=1, \dots, n$) έχει τα στοιχεία p_{1i}, \dots, p_{ni} , δείξτε ότι ο P είναι αντισυμμετρικός, δηλ. $PP^* = P^*P = I_n$, όπου $P^* = (\overline{P})^t$.
6. Έστω H ένας $n \times n$ (μικτός) ερμιτιανός πίνακας, δηλ. πίνακας για τον οποίο $H^* = H$, όπου $H^* = (\overline{H})^t$.
 - α) Δείξτε ότι όλες οι ιδιοτιμές του H είναι πραγματικές.
 - β) Δείξτε ότι υπάρχει αντισυμμετρικός πίνακας P , τέτοιος ώστε ο πίνακας $P^{-1}HP = (\overline{P})^t HP$ είναι πραγματικός, διαγώνιος του οποίου τα διαγώνια στοιχεία είναι οι ιδιοτιμές του H , καθεμιά επαναλαμβανόμενη τόσες φορές όσες και η πολλαπλότητα της, αν θεωρηθεί ως ρίζα του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του H .
7. (α) Δείξτε ότι οι ιδιοτιμές ενός διαγώνιου πίνακα είναι τα διαγώνια στοιχεία του.
 - (β) Έστω D διαγώνιος $n \times n$ πίνακας. Δείξτε ότι για κάθε $i, j \in n$, υπάρχει στοιχειώδης πίνακας P με $P = P^{-1}$, τέτοιος ώστε ο πίνακας PDP να είναι ο διαγώνιος πίνακας που προκύπτει απ' τον D με έναλλαγή του i -οστού και j -οστού στοιχείου της κυρίας διαγωνίου.
 - (γ) Δείξτε ότι δύο διαγώνιοι πίνακες της ίδιας διάστασης είναι όμοιοι, αν και μόνο αν διαφέρουν κατά τη διάταξη των διαγώνιων στοιχείων τους.

8. α) Έστω V διανυσματικός χώρος και U, W υπόχωροι του V .
 Δείξτε ότι $V = U \oplus W$ αν και μόνο αν $V = U + W$ και οι U, W είναι ξένα υπόχωροι (δηλ. $U \cap W = \{0\}$).

β) Αν V_1, \dots, V_m είναι υπόχωροι του V , δείξτε ότι ο χώρος $\langle V_1, \dots, V_m \rangle$, των οποίων παραγόντων είναι οι $V_1 + \dots + V_m$.

γ) Δείξτε ότι $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_m$, αν και μόνο αν $V = V_1 + \dots + V_m$ και κάθε υπόχωρος V_i είναι ξένος προς τον υπόχωρο που παραγόντων όλοι οι υπόλοιποι V_j .

9. Ο πίνακας ενός τελεστή T επί του $V_3(\mathbb{C})$, ως προς μια ορθοκανονική βάση $\mathcal{E} = \{e_1, e_2, e_3\}$, είναι:

$$A = \begin{pmatrix} 13 & 14 & 4 \\ 14 & 24 & 18 \\ 4 & 18 & 23 \end{pmatrix}$$

Βρείτε τον πίνακα του τελεστή \sqrt{T} ως προς την ίδια βάση \mathcal{E} .

(Σημείωση: \sqrt{T} είναι ο τελεστής S για τον οποίο $S^2 = T$.)

Υπόδειξη: Διαγωνοποιήστε τον A ως προς κατάλληλη βάση.)

10. Ένας τελεστής T επί του $V_n(\mathbb{C})$ λέγεται θετικός (αντίστοιχα, μη αρνητικός), αν όλες οι ιδιοτιμές του είναι θετικές (αντίστοιχα, μη αρνητικές). Δείξτε:

α) Ότι οι τετραγωνία ενός συμμετρικού τελεστή είναι μη αρνητικός τελεστής.

β) Ότι για τυχόν τελεστή T , ο T^*T είναι μη αρνητικός τελεστής, ενώ ο T^*T είναι θετικός αν και μόνο αν ο T είναι αντιστρέψιμος.

γ) Ότι αν ο T είναι κανονικός, θετικός (αντίστοιχα, μη αρνητικός), τότε υπάρχει ένας μοναδικός S θετικός (αντίστοιχα, μη αρνητικός) για τον οποίο $S^2 = T$. Ο S λέγεται τετραγωνική ρίζα του T και συμβολίζεται \sqrt{T} (πρόβλ. άσκηση 9).

2. Πραγματικοί συμμετρικοί πίνακες και τετραγωνικές μορφές με πραγματικούς συντελεστές.

Σ' αυτό τό κεφάλαιο όλοι οι πίνακες, καθώς και οι διανυσματικοί χώροι, θα έννοούνται πραγματικοί.

Πρόταση. Έστω A πραγματικός, συμμετρικός $n \times n$ πίνακας (2.1) και V διανυσματικός χώρος διαστάσεως n . Τότε ο γραμμικός τελεστής $T: V \rightarrow V$, που αντιστοιχεί στον πίνακα A (δες Παράρτημα Π.1) είναι συμμετρικός, άρα και κανονικός.

Απόδειξη. Χωρίς βλάβη της γενικότητας μπορούμε να υποθέσουμε ότι $V = \mathbb{R}^n$. (δες Θεώρημα 4.14, σελ. 118 στο βιβλίο του Morris). Θεωρούμε τη συνήθη ορθοκανονική βάση e_1^*, \dots, e_n^* με $e_i^* = (\delta_{i1}, \delta_{i2}, \dots, \delta_{in})$,

$$\text{όπου } \delta_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{αν } i=j \\ 0 & \text{αν } i \neq j \end{cases}$$

Έξ' ορισμού του T , ο πίνακας του T ως προς αυτή τη βάση είναι A . Αν' την πρόταση 1.4 ο πίνακας του T^* είναι $A^t = A$, άρα οι T και T^* έχουν, ως προς την ίδια βάση, τον ίδιο πίνακα και, συνεπώς αντιστοιχούν. Έτσι ο T είναι συμμετρικός, άρα και κανονικός, αφού $TT^* = TT = T^*T$. \square

Θεώρημα Έστω A πραγματικός, συμμετρικός $n \times n$ πίνακας (2.2) και P ο πίνακας του οποίου η i -οστή στήλη συνίσταται απ' τις συν/φύρες του διανύσματος e_i της βάσης \mathcal{E} και η κατασκευή της περιγράφεται στο (1.17) (ο γραμμικός τελεστής T του (1.17) είναι στην περίπτωσή μας εκείνος που αντιστοιχεί στον πίνακα A -δες και την παραπάνω πρόταση). Τότε ο πίνακας $P^*AP = P^tAP$ είναι ο διαγώνιος πίνακας, που περιγράφεται στην έκφραση του θεωρήματος 1.18.

Σημείωση. 1) Όταν στο χώρο \mathbb{R}^n αναφερόμαστε σε

συντεταγμένες ενός διανύσματος, δίχως να καθορίσουμε ως προς ποια βάση είναι αυτές οι συντεταγμένες, τότε θα έννοούμε ως προς τη συγκεκριμένη ορθοκανονική βάση e_1^*, \dots, e_n^* , που περιγράφουμε στην απόδειξη της πρότασης 2.1.

(ii) Ο P , ως πίνακας του οποίου οι στήλες συνιστούν γραμμικώς ανεξάρτητα διανύσματα, είναι αντιστρέψιμος (βλ. πόρισμα σελ. 105 στο βιβλίο του Morris) και, μάλιστα, ορθογώνιος, δηλ. $P^t = P^{-1}$.

Απόδειξη. Αν τα στοιχεία της i -στήλης στήλης του P είναι $p_{1i}, p_{2i}, \dots, p_{ni}$, τότε, εξ ορισμού,

$$e_i = p_{1i} e_1^* + \dots + p_{ni} e_n^* \quad , \quad i = 1, \dots, n. \quad (2.3)$$

Έστω D ο πίνακας του T ως προς τη βάση e_1, \dots, e_n . Ο D είναι ο διαγώνιος πίνακας που περιγράφεται στο (1.18).

Από την άλλη μεριά, ο ίδιος τελεστής T έχει ως προς τη βάση e_1^*, \dots, e_n^* πίνακα A και οι δύο βάσεις e_1, \dots, e_n και e_1^*, \dots, e_n^* συνδέονται με τη (2.3). Άρα (Παράρτημα Π.2), οι D και A θα συνδέονται με τη σχέση $D = P^{-1}AP$.

Μένει να δειδούμε ότι $P^{-1} = P^t$, ή $P^t P = I_n$. Η τελευταία όμως ιδιότητα γίνεται φανερή αν θυμηθούμε ότι οι στήλες του P είναι οι συν/μένες των e_1, \dots, e_n , τα όποια αποτελούν ορθοκανονική βάση (άσκηση 5, κεφ.1).

Παράδειγμα. Να βρεθεί ο ορθογώνιος πίνακας P , για τον οποίο μιλάει το θεώρημα 2.2, στην περίπτωση του πίνακα

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 1 & -1 \\ 1 & 0 & -1 & 1 \\ 1 & -1 & 0 & 1 \\ -1 & 1 & 1 & 0 \end{pmatrix}$$

Λύση. Το χαρακτηριστικό πολυώνυμο του A είναι

$$\begin{vmatrix} -\lambda & 1 & 1 & -1 \\ 1 & -\lambda & -1 & 1 \\ 1 & -1 & -\lambda & 1 \\ -1 & 1 & 1 & -\lambda \end{vmatrix} \quad \text{του οποίου οι ρίζες είναι}$$

ή $\lambda_1 = 1$ (τριπλή) και ή $\lambda_2 = -3$.

Κατά τα πρώτα βήματα βρίσκουμε ότι μια βάση για τον
ύποχώρο E_{λ_1} είναι ή

$\{(1, 1, 0, 0), (1, 0, 1, 0), (1, 0, 0, -1)\}$
Ενώ μια βάση για τον E_{λ_2} είναι ή

$$\left\{ \frac{1}{2}(1, -1, -1, 1) \right\}.$$

Με τη μέθοδο Gram-Schmidt ορθοκανονικοποιούμε
την παραπάνω βάση του E_{λ_1} και βρίσκουμε την έκτης
βάση:

$$\left\{ \frac{1}{\sqrt{2}}(1, 1, 0, 0), \frac{1}{\sqrt{6}}(1, -1, 2, 0), \frac{1}{2\sqrt{3}}(1, -1, +1, -3) \right\}.$$

Άρα

$$P = \begin{pmatrix} \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{2\sqrt{3}} & \frac{1}{2} \\ \frac{1}{\sqrt{2}} & \frac{1}{\sqrt{6}} & \frac{1}{2\sqrt{3}} & -\frac{1}{2} \\ 0 & \frac{2}{\sqrt{6}} & \frac{-1}{2\sqrt{3}} & -\frac{1}{2} \\ 0 & 0 & \frac{-3}{2\sqrt{3}} & \frac{1}{2} \end{pmatrix}.$$

Απλοί υπολογισμοί δείχνουν τώρα ότι ο P είναι ορθο-
γώνιος ($P^t = P^{-1}$) και ότι

$$P^t A P = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & 1 & & 0 \\ & & 1 & \\ 0 & & & -3 \end{pmatrix}, \quad \text{όπως αναμενόταν.}$$

Ορισμός: Ένα όμοιοτερό πολυώνυμο (2.5)

$$f(x_1, \dots, x_n) \in \mathbb{R}[x_1, \dots, x_n]$$

2^{ου} βαθμού λέγεται (πραγματική) τετραγωνική μορφή (n μεταβλητών). Παρατηρούμε ότι μετά την αναμείξη των όμοιων όρων στην f κάθε όρος της μορφής $c x_i x_j$ ($i \neq j$) γράφεται ως $\frac{c}{2} x_i x_j + \frac{c}{2} x_j x_i$, άρα η f μπορεί να γραφεί

$$\text{ως } f(x_1, \dots, x_n) = \sum_{1 \leq i, j \leq n} a_{ij} x_i x_j \text{ με τον πίνακα}$$

$A = (a_{ij})$ συμμετρικό. Με συμβολισμό πινάκων, αν θέσουμε,

$$X = (x_1, x_2, \dots, x_n),$$

τότε

$$f(x_1, \dots, x_n) = XAX^t$$

Έτσι, ουσιαστικά κάθε τετραγωνική μορφή με μεταβλητές x_1, \dots, x_n ταυτίζεται με ένα συμμετρικό $n \times n$ πίνακα, που λέγεται πίνακας της τετραγ. μορφής.

Στην πράξη, αυτό που μας ενδιαφέρει συχνά είναι να βρούμε "ύστερα από κατάλληλη" αλλαγή των μεταβλητών x_1, \dots, x_n , ξεκινώντας απ' την f, μια νέα τετραγωνική μορφή g ως προς τις νέες μεταβλητές, ως τις πούμε y_1, \dots, y_n , η οποία θα έχει, κατά το δυνατόν, απλούστερη μορφή. Και, αντίστροφα, ξεκινώντας απ' την g και εκφράζοντας τις μεταβλητές y_1, \dots, y_n συναρτήσει των x_1, \dots, x_n θέλουμε να αναμειχούμε στην f, απ' την οποία ξεκινήσαμε. Λέγοντας "αλλαγή μεταβλητών", εννοούμε παντού σ' αυτές τις σημειώσεις, "γραμμική αλλαγή μεταβλητών". Έτσι λοιπόν χρησιμοποιούμε ένα αντιστρέψιμο πίνακα P τέτοιον ώστε, αν θέσουμε

$$X^t = PY^t, \quad Y = (y_1, y_2, \dots, y_n) \quad (2.6)$$

και αντικαταστήσουμε στην f τα x_1, \dots, x_n με τις
 εκφράσεις τους συναρτήσει των y_1, \dots, y_n απ'την
 (2.6), τότε θα πάρουμε μια "απλούστερη" τετραγωνική
 μορφή ως προς y_1, \dots, y_n . Η μορφή αυτή, έστω
 $g(y_1, \dots, y_n)$, βρίσκεται ως εξής:

$$f(x_1, \dots, x_n) = XAX^T = (YP^T)A(PY^T) = Y(P^TAP)Y^T = g(y_1, \dots, y_n).$$

Δηλαδή, αν κάναμε την αλλαγή μεταβλητών (2.6),
 στην τετραγωνική μορφή $f(x_1, \dots, x_n)$, τότε προ-
 κύπτει η τετραγωνική μορφή $g(y_1, \dots, y_n)$, της
 οποίας ο πίνακας είναι

$$B = P^TAP \quad (\det P \neq 0) \quad (2.7)$$

Φυσικά, "απλούστερη" τετραγωνική μορφή είναι κά-
 τι σχετικό. Μια περίπτωση, ιδιαίτερα σημαντική, εί-
 ναι η κανονική τετραγωνική μορφή, δηλ. μορφή

$$\lambda_1 y_1^2 + \dots + \lambda_n y_n^2 \quad (2.8)$$

Σ' αυτή την περίπτωση, θα γα μετασχηματίσουμε
 με κατάλληλη αλλαγή μεταβλητών την τετραγω-
 νική μορφή $f(x_1, \dots, x_n)$ σε κανονική μορφή
 σημαίνει, λόγω της (2.7), να βρούμε αντίστρέ-
 ψιμο πίνακα P τέτοιον ώστε ο πίνακας P^TAP
 να είναι διαγώνιος. Απ' ότι έχουμε δει στο κερά-
 λαιο 2, αυτό είναι πάντοτε δυνατόν. Πιο συγκεκρι-
 μένα:

Θεώρημα Για κάθε πραγματική τετραγωνική μορφή (2.9)
 $f(x_1, \dots, x_n)$ υπάρχει ένας ορθογώνιος πίνακας P ,
 εις τρόπον ώστε η αλλαγή μεταβλητών στη
 (2.6) να μετασχηματίζει την $f(x_1, \dots, x_n)$ στην
 κανονική τετραγωνική μορφή (2.8), στην οποία οι
 συντελεστές $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ είναι οι ρίζες του χαρακτη-
 ριστικού πολυωνύμου του πίνακα της τετραγωνικής

μορφής, λαμβανόμενης επί όρων και της πολλαπλότητας κάθε ρίζας.

Απόδειξη. Άμεση συνέπεια του θεωρήματος 2.2. □

Παράδειγμα. Έστω η τετραγωνική μορφή (2.10)

$$f(x_1, x_2, x_3, x_4) = 2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 2x_1x_4 - 2x_2x_3 + 2x_2x_4 + 2x_3x_4$$

ο πίνακας της f είναι ο A του (2.4) και ο P στη

(2.6) δίνεται, σ' αυτή την περίπτωση, στο (2.4).

Άρα, θέτουμε

$$x_1 = \frac{1}{\sqrt{2}}y_1 + \frac{1}{\sqrt{6}}y_2 + \frac{1}{2\sqrt{3}}y_3 + \frac{1}{2}y_4$$

$$x_2 = \frac{1}{\sqrt{2}}y_1 - \frac{1}{\sqrt{6}}y_2 - \frac{1}{2\sqrt{3}}y_3 - \frac{1}{2}y_4$$

$$x_3 = \frac{2}{\sqrt{6}}y_2 - \frac{1}{2\sqrt{3}}y_3 - \frac{1}{2}y_4$$

$$x_4 = -\frac{3}{2\sqrt{3}}y_3 + \frac{1}{2}y_4$$

θα έχουμε $f(x_1, x_2, x_3, x_4) = y_1^2 + y_2^2 + y_3^2 - 3y_4^2$,

όπως φαίνεται, άλλωστε, και με έναν άμεσο υπολογισμό.

Σημείωση. Το θεώρημα 2.3 δίνει περισσότερα απ' (2.11)

όσα αρχικά ζητήσαμε: Η αλλαγή μεταβλητών (2.6)

δεν έγινε με τη βοήθεια ενός αντιστρέψιμου, απλώς,

πίνακα, αλλά ενός ορθογώνιου πίνακα. Γι' αυτό, το

θεώρημα 2.3 διατυπώνεται ισοδύναμα και ως εξής:

Θεώρημα. Κάθε πραγματική τετραγωνική μορφή n (2.12)

μεταβλητών μπορεί να μετασχηματιστεί μέσω ενός

ορθογώνιου μετασχηματισμού (γραμμικού τελεστή)

σε μια κανονική τετραγωνική μορφή (2.8), της ά-

ποίας οι συντελεστές $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ είναι όπως στη

εγκρίση του θεωρήματος 2.3. □

Άς δούμε τώρα μια γεωμετρική ερμηνεία του (2.12):

Θεωρούμε τὸν R^n μὲ τὴ συνήθη ὀρθοκανονικὴ βάση καὶ ἔστω S ἡ δευτεροβάθμια ἐπιφάνεια (καμπύλη ἀν $n=2$) τῆς ὁποίας ἡ ἐξίσωση εἶναι $f(x_1, \dots, x_n) = c$, μὲ f ὅπως σὲ (2.5). Ἐστὼ T ὁ τελεστής, τοῦ ὁποίου ὁ πίνακας (ὡς πρὸς τὴ συνήθη ὀρθοκανονικὴ βάση) εἶναι P^T , ὅπου P εἶναι ἕνας ὀρθογώνιος πίνακας. Τότε ὁ T εἶναι ὀρθογώνιος καὶ

$$T(x_1, \dots, x_n) = (y_1, \dots, y_n)$$

ὅπου τὰ (x_1, \dots, x_n) καὶ (y_1, \dots, y_n) συνδέονται μὲ τὴ (2.6). Μέσω τοῦ T ἡ ἐπιφάνεια (καμπύλη) S μετασχηματίζεται σὲ μιὰ ἐπιφάνεια (καμπύλη) S' , τῆς ὁποίας ἡ ἐξίσωση εἶναι ἡ $g(y_1, \dots, y_n) = c$, μὲ $g(y_1, \dots, y_n)$ ὅπως σὲ (2.8). Ἐπιπλέον, ὁ διαγώνιος πίνακας B τῆς τετραγωνικῆς μορφῆς g , συνδέεται μὲ τὸν πίνακα A τῆς f μὲσω τῆς (2.7).

Ἡ γεωμετρικὴ σημασία τοῦ γεγονότος ὅτι ὁ T εἶναι ὀρθογώνιος τελεστής περιγράφεται ἀπὸ τὸ ἔξης:

Θεώρημα. Κάθε ὀρθογώνιος τελεστής (μετασχηματισμός) διατηρεῖ (i) τὴν ἀπόσταση, ἀρα καὶ τὸ μήκος, (ii) τὰ ἑσωτερικὰ γινόμενα, (iii) τὴν καθετότητα, (iv) τὸ συνήθη γωνία τῆς γωνίας δύο ὁποιοδήποτε διανυσμάτων. (2.13)

Απόδειξη. Ἐξ ὁρισμοῦ $T^* = T^{-1}$, ἂν λάβωμε ἐπιπλέον ὑπὸ ὄψη τὴν (1.2), τότε

$$(Tx, Ty) = (x, T^*Ty) = (x, y) \quad (2.14)$$

Ἡ (2.14) ἀποδεικνύει ἀμέσως τὸ (ii) καὶ τὸ (iii).

Ἄν σὲ τὴν (2.14) θέσωμε ὅπου x καὶ y τὸ $x-y$ τότε παίρνουμε

$$\begin{aligned} \|Tx - Ty\|^2 &= \|T(x-y)\|^2 = (T(x-y), T(x-y)) = \\ &= (x-y, x-y) = \|x-y\|^2, \end{aligned}$$

καὶ ἀποδεικνύομε ἔτσι καὶ τὸ (i).

Τέλος, τὸ (iv) ἀποδεικνύεται ἀπὸ τὴν σχέσιν

$$(x, y) = \|x\| \|y\| \cos(\hat{x}, y),$$

ὅπου (\hat{x}, y) ἡ γωνία τῶν διανυσμάτων x, y , καὶ ἀπὸ τὸ (ii) καὶ (iii).

Το να διατηρεί ένας γραμμικός τελεστής το μήκος είναι, επίσης, ικανή συνθήκη για να είναι ο T ορθογώνιος.

Θεώρημα "Ο γραμμικός τελεστής T είναι ορθογώνιος (2.15) αν και μόνο αν ο T διατηρεί το μήκος.

"Απόδειξη. Το αναγκαίο έχει ήδη αποδειχτεί στο (i) του θεωρήματος 2.13.

Το ικανό: Έστω ότι $\|Tx\| = \|x\|$ για κάθε διάνυσμα x . Παρατηρούμε πρώτα ότι ο T διατηρεί το εσωτερικό γινόμενο. Πράγματι, είναι

$$(x+y, x+y) = (x, x) + (x, y) + (y, x) + (y, y),$$

απ' όπου

$$(x, y) = \frac{1}{2} (\|x+y\|^2 - \|x\|^2 - \|y\|^2) \quad (2.16)$$

και η σχέση αυτή αληθεύει για κάθε ζεύγος διανυσμάτων. Συνεπώς και

$$(Tx, Ty) = \frac{1}{2} (\|Tx+Ty\|^2 - \|Tx\|^2 - \|Ty\|^2) =$$

$$= \frac{1}{2} (\|T(x+y)\|^2 - \|Tx\|^2 - \|Ty\|^2) =$$

$$= \frac{1}{2} (\|x+y\|^2 - \|x\|^2 - \|y\|^2),$$

από ο T διατηρεί το μήκος. Συγκρίνοντας με τη (2.16) βλέπουμε ότι

$$(x, y) = (Tx, Ty). \quad (2.17)$$

Μια δεύτερη παρατήρηση είναι ότι ο T είναι αντιστρέψιμος. Πράγματι, είναι $\|Tx\| = \|x\|$, άρα $\text{Ker } T = \{0\}$, δηλ. ο T είναι μη' ιδιότων, άρα (θεώρ. 4.11, σελ. 115 στο βιβλίο του Morris) αντιστρέψιμος.

Έστω τώρα $A = (a_{ij})$ ο πίνακας του T ως προς μια ορθοκανονική βάση e_1, \dots, e_n . Τότε ο A είναι αντιστρέψιμος. Επίσης, ο πίνακας του T^* ως προς την ίδια βάση είναι A^t (πρόταση 1.4). Άρκει να δείξουμε ότι $A^t A = I_n$, γιατί αυτό θα σημαίνει ότι $A^{-1} = A^t$ και, συνεπώς, ότι $T^* = T^{-1}$.

(Εξ' ορισμού είναι:

$$Te_i = a_{1i}e_1 + a_{2i}e_2 + \dots + a_{ni}e_n, \quad i=1, \dots, n \quad (2.18)$$

Απ' την άλλη μεριά, το (i, j) -στοιχείο του $A^t A$ είναι

$$c_{ij} = a_{1i}a_{1j} + a_{2i}a_{2j} + \dots + a_{ni}a_{nj} = (\text{λόγω της (2.18)}) \quad (2.19)$$

$$= (Te_i, Te_j) = (\text{λόγω της (2.17)}) = (e_i, e_j).$$

Άρα

$$c_{ij} = \begin{cases} 1 & \text{αν } i=j \\ 0 & \text{αν } i \neq j \end{cases},$$

που είναι το απαιτούμενο. □

Ας επανέλθουμε τώρα στο ζήτημα που είχε τεθεί πριν απ' το θεώρημα 2.9: Το μετασχηματισμό μιας δόσει-σής τετραγωνικής μορφής σε κανονική μορφή, μέσω ενός κατάλληλου μετασχηματισμού των μεταβλητών της τετραγωνικής μορφής. Έκ πρώτης όψεως το θεώρημα 2.9 φαίνεται να δίνει την όρισιμη απάντηση, αλλά από πρακτική άποψη το θεώρημα 2.9 δεν είναι πάντοτε η απλούστερη λύση στο ζήτημά μας, εκτός αν για κάποιο λόγο θέλαμε να έχουμε οπωσδήποτε ορθογώνιο μετασχηματισμό μεταβλητών (δηλ. ορθογώνιο πίνακα P στην (2.6)). Το πρακτικό πρόβλημα που ατακύνει είναι η εύρεση των ριζών του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του πίνακα της τετραγωνικής μορφής. Αν η τετραγωνική μορφή έχει πλήθος μεταβλητών $n \geq 5$, τότε το χαρακτηριστικό πολυώνυμο είναι βαθμού $n \geq 5$ και, πλην εξαιρέσεων, οι ρίζες του δα βρέδουν μόνο κατά προσέγγιση, έτσι ώστε στη (2.8) οι συντελεστές $\lambda_1, \dots, \lambda_n$ να είναι προσεγγίσεις των ιδιοτιμών του πίνακα της τετραγωνικής μορφής. Κάτι τέτοιο δεν είναι απόλυτα ικανοποιητικό και από την άποψη την υπολογιστική και ως αποτέλεσμα, όταν μάλιστα ο μετασχηματισμός των με-

ταβλητών δεν είναι απαραίητο να είναι ορθογώνιος.
 Άνάλογα προβλήματα προκύπτουν ακόμη και για $n=4$
 ή $n=3$, περιπτώσεις κατά τις οποίες οι αντίστοιχες
 πολυωνυμικές εξισώσεις βαθμού n λύνονται μεν άλγε-
 βρικά, αλλά η αλγεβρική τους παράσταση είναι πολύ
 περίπλοκη.

Παράδειγμα. Έστω η τετραγωνική μορφή (2.20)
 $f = x_1^2 + 6x_1x_2 + 5x_2^2 - 4x_1x_3 - 12x_2x_3 + 4x_3^2 - 4x_2x_4 - 2x_3x_4 - x_4^2$
 Ο πίνακας της f είναι

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & 0 \\ 3 & 5 & -4 & -2 \\ -2 & -4 & 4 & -4 \\ 0 & -2 & -4 & -1 \end{pmatrix}$$

και ύστερ' από πράξεις καταλήγουμε στη χαρακτηρι-
 στική εξίσωση, η οποία είναι:

$$\lambda^4 - 9\lambda^3 - 50\lambda^2 + 192\lambda + 64 = 0$$

Για να πάρει κανείς μια ιδέα λέμε ότι οι ρίζες της
 τεταρτοβάθμιας αυτής εξίσωσης είναι οι ρίζες των
 εξής δύο δευτεροβάθμιων εξισώσεων:

$$\lambda^2 + \left(-\frac{9}{2} + 2\mu\right)\lambda - \frac{25}{3} + 2\rho + \gamma = 0$$

$$\lambda^2 + \left(-\frac{9}{2} - 2\mu\right)\lambda - \frac{25}{3} + 2\rho - \gamma = 0$$

$$\text{όπου } \rho = \sqrt[3]{21131 + 54i\sqrt{3022146}} + \sqrt[3]{21131 - 54i\sqrt{3022146}}$$

$$\mu = \sqrt{\frac{643}{48} + \rho}, \quad \gamma = \sqrt{\left(-\frac{25}{3} + \rho\right)^2 - 64}$$

Είναι προφανές ότι η τετραγωνική μορφή
 $\lambda_1 y_1^2 + \lambda_2 y_2^2 + \lambda_3 y_3^2 + \lambda_4 y_4^2$ στην οποία θα μετασχη-
 ματιστεί η f δεν θα είναι καθόλου εικαστοκεντρική
 από άποψη συντελεστών. Επίσης ο πίνακας P της
 αλλαγής μεταβλητών θα έχει στοιχεία εκφραζόμε-
 να με πολύ περίπλοκες αλγεβρικές παραστάσεις.

Αντιθέτως, θα δούμε τώρα αμέσως ότι με επιλογές και στοιχειώδεις μετασχηματισμούς η f μπορεί να μετασχηματιστεί σε κανονική μορφή: Έχουμε

$$x_1^2 + 6x_1x_2 - 4x_1x_3 = (x_1 + 3x_2 - 2x_3)^2 - 9x_2^2 - 4x_3^2 + 12x_2x_3$$

και θέτουμε

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} \quad (2.21)$$

Έχουμε

$$f = y_1^2 - 4y_2^2 - 4y_2y_4 - 8y_3y_4 - y_4^2$$

Τώρα, $-4y_2^2 - 4y_2y_4 = -4(y_2 + \frac{1}{2}y_4)^2 + y_4^2$ Άρα θέτουμε

$$\begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ z_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \\ y_4 \end{pmatrix} \quad (2.22)$$

Έχουμε

$$f = z_1^2 - 4z_2^2 - 8z_3z_4$$

Τέλος, θέτουμε

$$\begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \\ w_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1/2 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1/2 & -1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ z_2 \\ z_3 \\ z_4 \end{pmatrix} \quad (2.23)$$

Έχουμε

$$f = w_1^2 - 4w_2^2 - 8w_3^2 + 8w_4^2$$

Ενώ από τις (2.21), (2.22) και (2.23)

$$\begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \\ w_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 3 & -2 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1/2 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1/2 & -1/2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = P^{-1} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix}$$

Άρα,

$$P = \begin{pmatrix} 1 & -3 & 7/2 & 1/2 \\ 0 & 1 & -1/2 & 1/2 \\ 0 & 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

και η αλλαγή μεταβλητών $\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} w_1 \\ w_2 \\ w_3 \\ w_4 \end{pmatrix}$

μετασχηματίζει την $f(x_1, x_2, x_3, x_4)$ στην

$$g(w_1, w_2, w_3, w_4) = w_1^2 - 4w_2^2 - 8w_3^2 + 8w_4^2 \quad (2.24)$$

Ειδικότερα, λόγω της (2.7) οι πίνακες των f και g συνδέονται με τη σχέση

$$P^T A P = \begin{pmatrix} 1 & & & \\ & -4 & & 0 \\ & & -8 & \\ & & & 8 \end{pmatrix}$$

Η μέθοδος που εφαρμόσαμε για την κανονικοποίηση της f είναι γενική και, ουσιαστικά, αποδεικνύει το

Θεώρημα. Για κάθε πραγματική τετραγωνική μορφή $f(x_1, \dots, x_n)$ (2.25)

υπάρχει αντιστρέψιμος $n \times n$ πίνακας P , τέτοιος ώστε

η αλλαγή μεταβλητών (2.6) να μετασχηματίζει τη

$f(x_1, \dots, x_n)$ στην κανονική τετραγωνική μορφή

$g(y_1, \dots, y_n)$, της οποίας ο διαγώνιος πίνακας σχετι-

ζεται με τον πίνακα A της $f(x_1, \dots, x_n)$ μέσω της (2.7).

Παρατήρηση. Το θεώρημα 2.25 είναι, προφανώς, αστε-

ρότερο του 2.9, αλλά η απόδειξη του υποδεικνύει έναν

απλούστερο τρόπο για να κανονικοποιεί καθεύς μία τε-

τραγωνική μορφή στην περίπτωση κατά την οποία δεν

είναι ανάγκη να γίνει ορθογώνια αλλαγή μεταβλητών.

Απόδειξη. Ας υποθέσουμε ότι η f δεν περιέχει κανένα x_i^2 .

Τότε, ως πούμε δίχως βλάβη της γενικότητας ότι ο όρος

$x_1 x_2$ περιέχεται στην f . Κάνοντας την αλλαγή μετα-

βλητών $x_1 = y_1 + y_2, x_2 = y_1 - y_2, x_3 = y_3, \dots, x_n = y_n$

μετασχηματίζουμε άμεσα την $f(x_1, \dots, x_n)$ σε μια τετραγωνική μορφή $f'(y_1, \dots, y_n)$, στην οποία περιέχονται οι άροι y_1^2 και y_n^2 με μη μηδενικό συντελεστή. Κατά συνέπεια, μπορούμε χωρίς βλάβη της γενικότητας να υποθέσουμε ότι ένα, τουλάχιστον, x_i^2 περιέχεται στην $f(x_1, \dots, x_n)$ (έγχοεικας, δίχως μηδενικό συντελεστή).

Η απόδειξη προχωρεί επαγωγικά. Αν $n=1$, τότε η τετραγωνική μορφή είναι ή $a_{11}x_1^2$, $a_{11} \neq 0$ και δεν έχουμε να αποδείξουμε τίποτα. Έστω τώρα ότι έχουμε αποδείξει ότι κάθε πραγματική τετραγωνική μορφή με πλήθος μεταβλητών $\leq n$ κανονικοποιείται με κατάλληλη αλλαγή μεταβλητών. Θεωρούμε τώρα την πραγματική τετραγωνική μορφή $f(x_1, \dots, x_n)$, στην οποία $a_{nn} \neq 0$. Συνάλλομε όλους τους όρους της f στους οποίους είναι δυνατόν να εμφανίζονται τα x_n :

$$\left. \begin{aligned} & a_{1n}x_1x_n + a_{n1}x_nx_1 + a_{2n}x_2x_n + a_{n2}x_nx_2 + \dots + \\ & + a_{n-1,n}x_{n-1}x_n + a_{n,n-1}x_nx_{n-1} + a_{nn}x_n^2 = \end{aligned} \right\} (2.26)$$

$$= a_{nn} \left(\frac{2a_{1n}}{a_{nn}}x_1x_n + \frac{2a_{2n}}{a_{nn}}x_2x_n + \dots + \frac{2a_{n-1,n}}{a_{nn}}x_{n-1}x_n + x_n^2 \right) =$$

$$= a_{nn} \left(\frac{a_{1n}}{a_{nn}}x_1 + \frac{a_{2n}}{a_{nn}}x_2 + \dots + \frac{a_{n-1,n}}{a_{nn}}x_{n-1} + x_n \right)^2 -$$

$$= f_1(x_1, \dots, x_{n-1})$$

όπου η f_1 είναι μια πραγματική τετραγωνική μορφή, η οποία δεν περιέχει τη μεταβλητή x_n . Συνεπώς, αντικαθιστώντας το κομμάτι (2.26) της $f(x_1, \dots, x_n)$ από το ίδιο του βρίσκουμε

$$f(x_1, \dots, x_n) = f_2(x_1, \dots, x_{n-1}) + a_{nn} \left(\frac{a_{1n}}{a_{nn}}x_1 + \dots + \frac{a_{n-1,n}}{a_{nn}}x_{n-1} + x_n \right)^2$$

και κάνοντας την αλλαγή μεταβλητών

$$\begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_{n-1} \\ z_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ 0 & 0 & \dots & 1 & 0 \\ \frac{a_{1n}}{a_{nn}} & \frac{a_{2n}}{a_{nn}} & \dots & \frac{a_{n-1,n}}{a_{nn}} & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_{n-1} \\ z_n \end{pmatrix} = B^{-1} \begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_{n-1} \\ z_n \end{pmatrix}$$

μετασχηματίζουμε την $f(x_1, \dots, x_n)$ στην τετραγωνική μορφή

$$h(z_1, \dots, z_n) = h_2(z_1, \dots, z_{n-1}) + a_{nn} z_n^2$$

Τώρα, απ' την επαγωγική υπόθεση υπάρχει μια αλλαγή μεταβλητών $z_1 \rightarrow y_1, \dots, z_{n-1} \rightarrow y_{n-1}$ η οποία μετασχηματίζει την $h_2(z_1, \dots, z_{n-1})$ στην

$$g_2(y_1, \dots, y_{n-1}) = b_{11} y_1^2 + \dots + b_{n-1, n-1} y_{n-1}^2$$

Έστω αυτή η αλλαγή μεταβλητών

$$\begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_{n-1} \end{pmatrix} = C \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_{n-1} \end{pmatrix}, \det C \neq 0$$

όπου ο C είναι πίνακας διαστάσεως $(n-1) \times (n-1)$.

Τότε η αλλαγή μεταβλητών

$$\begin{pmatrix} z_1 \\ \vdots \\ z_{n-1} \\ z_n \end{pmatrix} = B \begin{pmatrix} C & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_{n-1} \\ y_n \end{pmatrix} = P \begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_{n-1} \\ y_n \end{pmatrix}$$

με $\det P = \det B \cdot \det C = \det C \neq 0$, μετασχηματίζει την $f(z_1, \dots, z_n)$ στην $g(y_1, \dots, y_n) = b_{11} y_1^2 + \dots + b_{n-1, n-1} y_{n-1}^2 + a_{nn} y_n^2$.

□

Παρατήρηση Είναι φανερό ότι ο αλγόριθμος που δόσε (2.27) δεικνύεται απ' την απόδειξη του θεωρήματος 2.25 δεν είναι μονότροπα εφαρμόσιμος. Απ' την άλλη μεριά, το θεώρημα 2.3 δίνει έναν άλλο τρόπο καλοκαλοποίησης μιας τετραγωνικής μορφής. Έτσι, αν μας δώσει μια πραγματική τετραγωνική μορφή, υπάρχουν διάφοροι τρόποι για να τη μετασχηματίσουμε σε κανονική μορφή και οι αντί-

στοιχες κανονικες μορφες δεν θα είναι κατ' ανάγκη οι ίδιες (πρβλ. παράδειγμα 2.20). Τι κοινό θα έχουν όλες οι κανονικές μορφές, στις οποίες είναι δυνατόν να μετασχηματιστεί μία και η αυτή τετραγωνική μορφή; Η απάντηση δίνεται απ' τα

Θεώρημα αβραχίας για τις τετραγωνικές μορφές (Sylvester) (2.28)

Αν κανονικοποιήσουμε μία τετραγωνική τετραγωνική μορφή $f(x_1, \dots, x_n)$, τότε το πλήθος των θετικών συντελεστών, καθώς και το πλήθος των αρνητικών συντελεστών της κανονικής τετραγωνικής μορφής στην οποία θα μετασχηματιστεί η f είναι αναλλοίωτη της f , δηλ. εξαρτάται αποκλειστικά απ' την f και όχι απ' τη εφαρμοσθείσα μέθοδο κανονικοποίησης.

Απόδειξη. Έστω οι αλλαγές μεταβλητών

$$X^t = P Y^t, \det P \neq 0 \text{ και } X^t = Q Z^t, \det Q \neq 0 \quad (2.29)$$

όπου $X = (x_1, \dots, x_n)$, $Y = (y_1, \dots, y_n)$, $Z = (z_1, \dots, z_n)$

μετασχηματίζουν την $f(x_1, \dots, x_n)$ στις κανονικές μορφές

$$\left. \begin{aligned} g(y_1, \dots, y_n) &= a_1 y_1^2 + \dots + a_k y_k^2 - a_{k+1} y_{k+1}^2 - \dots - a_m y_m^2, \quad m \leq n \\ \text{και} \\ h(z_1, \dots, z_n) &= b_1 z_1^2 + \dots + b_p z_p^2 - b_{p+1} z_{p+1}^2 - \dots - b_q z_q^2, \quad q \leq n \end{aligned} \right\} \quad (2.30)$$

όπου τα $a_1, \dots, a_m, b_1, \dots, b_q$ είναι ≥ 0 .

Δηλαδή

$$g(y_1, \dots, y_n) = f(x_1, \dots, x_n) = h(z_1, \dots, z_n) \quad (2.31)$$

και

$$D_1 = P^t A P, \quad D_2 = Q^t A Q$$

όπου A είναι ο πίνακας της f , D_1 ο πίνακας της g και D_2 ο πίνακας της h (πρβλ. (2.7)).

Λόγω των (2.30) και (2.31) είναι

$$a_1 y_1^2 + \dots + a_k y_k^2 + b_{p+1} z_{p+1}^2 + \dots + b_q z_q^2 = b_1 z_1^2 + \dots + b_p z_p^2 + a_{k+1} y_{k+1}^2 + \dots + a_m y_m^2 \quad (2.32)$$

Ας υποθέσουμε ότι $p \geq k$.

Λόγω των (2.29) είναι δυνατόν να εκφράσουμε τα

y_1, \dots, y_k και z_{p+1}, \dots, z_n ως γραμμικές εκφράσεις των x_1, \dots, x_n . Έτσι θα οδηγηθούμε σε μία σχέση

$$\begin{pmatrix} y_1 \\ \vdots \\ y_k \\ z_{p+1} \\ \vdots \\ z_n \end{pmatrix} = R \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}, \quad R \text{ πραγματικός πίνακας,}$$

όπου τα στοιχεία της στήλης στο αριστερό μέλος είναι $k + (n - p) = (k - p) + n$, άρα λιγότερα από n . Συνεπώς, αν θεωρήσουμε το όμοιο γραμμικό σύστημα $RX = 0$, αυτό θα έχει μη μηδενική λύση (ξ_1, \dots, ξ_n) .

Αυτό σημαίνει ότι αν αντικαταστήσουμε τα x_1, \dots, x_n απ' τα ξ_1, \dots, ξ_n , τότε τα $y_1, \dots, y_k, z_{p+1}, \dots, z_n$ αντικατασταθούν όλα απ' το 0, άρα από της (2.32),

$$b_1 z_1^2 + \dots + b_p z_p^2 + a_{k+1} y_{k+1}^2 + \dots + a_m y_m^2 = 0, \quad (2.33)$$

όπου τα $z_1, \dots, z_p, y_{k+1}, \dots, y_m$ είναι γραμμικές εκφράσεις των ξ_1, \dots, ξ_n (λόγω της (2.29)), άρα πραγματικοί αριθμοί. Επιπλέον όλα τα a και b είναι θετικοί αριθμοί, άρα απ' τη (2.33) είναι, ειδικότερα,

$$b_1 z_1^2 + \dots + b_p z_p^2 = 0$$

($p \geq 1$, διότι $p \geq k$). Άρα $z_1 = \dots = z_p = 0$. Έτσι η αντικατάσταση των x_i απ' τα $\xi_i \in \mathbb{R}$ ($i=1, \dots, n$), μηδενίζει τα $z_1, \dots, z_p, z_{p+1}, \dots, z_n$. Λόγω της (2.29) αυτό σημαίνει ότι

$$\begin{pmatrix} \xi_1 \\ \vdots \\ \xi_n \end{pmatrix} = Q \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix},$$

άποδο διότι τα ξ_1, \dots, ξ_n δεν είναι όλα 0.

Έτσι, αποδεικνύεται να είναι $k \leq p$. Λόγω της συμμετρίας του ρόλου των k και p , όμοια αποδεικνύεται να είναι $p \leq k$, άρα έπεται ότι $k=p$.

Μένει να δείξουμε ότι $m=q$. Έστω π.χ. $m < q$. Τότε,

Εκφράζοντας τα $z_1, \dots, z_r, z_{q+1}, \dots, z_n, y_{k+1}, \dots, y_m$ γραμμικά συναρτήσει των x_1, \dots, x_n (βλ. (2.29)), ούδη γράψατε σε $p + (n - q) + (m - k) = n + m - q \leq n$ γραμμικές παραστάσεις των x_1, \dots, x_n . Άρα για μια κατάλληλη μη μηδενική αντικατάσταση των x_1, \dots, x_n θα έχουμε μηδενισμό των $z_1, \dots, z_r, z_{q+1}, \dots, z_n, y_{k+1}, \dots, y_m$. Τότε, λόγω της (2.32), η ίδια αντικατάσταση θα καθιστά την έκφραση $b_{r+1}z_{r+1}^2 + \dots + b_q z_q^2$ μηδενική, οπλι όλα τα z_{r+1}, \dots, z_q μηδενικά. Έτσι, βρέθηκε αντικατάσταση μη μηδενική των x_1, \dots, x_n , η οποία μηδενίζει όλα τα z_1, \dots, z_n και αυτό είναι άτοπο, λόγω της δεύτερης σχέσης (2.29). □

Πόρισμα Έστω $f(x_1, \dots, x_n)$ πραγματική τετραγωνική (2.34) μορφή. Τότε με κατάλληλη αλλαγή μεταβλητών (2.6) (όπου $\det P \neq 0$) η $f(x_1, \dots, x_n)$ μετασχηματίζεται στην τετραγωνική μορφή

$$y_1^2 + \dots + y_k^2 - y_{k+1}^2 - \dots - y_m^2, \quad 0 \leq k \leq m \leq n \quad (2.35)$$

όπου οι μη αρνητικοί ανέραισι k και $m - k$ των δευτικών και αρνητικών προσήμων, αντίστοιχως είναι πλήρες σύστημα αναλλεώτων. Δηλαδή, η πραγματική τετραγωνική μορφή $g(x_1, \dots, x_n)$ μπορεί να μετασχηματιστεί, με κατάλληλη αλλαγή μεταβλητών, στη (2.35), αν και μόνο αν οι πίνακες A και B των f και g , αντίστοιχως, συνδέονται με μια σχέση

$$B = P^t A P, \quad \det P \neq 0.$$

Απόδειξη. Άσκηση. □

Παράρτημα του κεφαλαίου 2.

εΥπενθυμίζουμε τα έξης βασικά απ' τη γραμμική Άλγεβρα I:

(Π.1) Έστω A ένας $n \times n$ πίνακας με στοιχεία από ένα δμοιο-
 δομημένο σώμα K . Έστω $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_n\}$ η συνηθής βάση
 του $V_n(K)$ (δηλ. $e_1 = (1, 0, \dots, 0)$, $e_2 = (0, 1, 0, \dots, 0)$ κ.λ.π.)
 και $\mathcal{E}' = \{e'_1, \dots, e'_m\}$ η συνηθής βάση του $V_m(K)$.
 Θεωρούμε το γραμμικό τελεστή $T: V_n(K) \rightarrow V_m(K)$, ο
 οποίος έριζεται απ' τις τιμές του στα διανύσματα της \mathcal{E}
 ως έξης: $Te_i = a_{i1}e'_1 + a_{i2}e'_2 + \dots + a_{im}e'_m$, $i=1, \dots, n$
 όπου $a_{i1}, a_{i2}, \dots, a_{im}$ είναι τα στοιχεία της i -στήλης
 του A . Είναι προφανές ότι ο πίνακας του T ως προς τις
 βάσεις \mathcal{E} και \mathcal{E}' είναι A . Λέμε τότε ότι ο T είναι ο
 γραμμικός τελεστής, που αντιστοιχεί στον πίνακα A .
 (Δες και σελ. 100-103 σ' το βιβλίο του Morris)

(Π.2) Έστω T γραμμικός τελεστής επί του $V_n(K)$, του οποίου
 ο πίνακας ως προς τη βάση $\mathcal{E} = \{e_1, \dots, e_n\}$ είναι A , ενώ
 ως προς τη βάση $\mathcal{E}' = \{e'_1, \dots, e'_n\}$ είναι A' . Έστω ακόμη
 $e'_i = p_{i1}e_1 + \dots + p_{in}e_n$, $i=1, \dots, n$.

Τότε ο πίνακας P του οποίου η i -στήλη έχει στοιχεία τα
 p_{i1}, \dots, p_{in} ($i=1, \dots, n$) είναι αντιστρέψιμος και οι πίνα-
 κες A', A συνδέονται με τη σχέση

$$A' = P^{-1}AP$$

(Π.3) Έστω ότι οι βάσεις \mathcal{E} και \mathcal{E}' συνδέονται όπως στο
 (Π.2). Αν (x'_1, \dots, x'_n) είναι οι συντελεστές του διανύσμα-
 τος v ως προς την \mathcal{E}' και (x_1, \dots, x_n) ως προς την
 \mathcal{E} , τότε

$$P \begin{pmatrix} x'_1 \\ \vdots \\ x'_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}$$

$$\begin{array}{l} \mathcal{E}' = \mathcal{E}P \\ \bar{x}' = \bar{x} \\ P\bar{x}' = \bar{x} \end{array} \quad \begin{array}{l} \mathcal{E}' = \mathcal{E}P \\ T: A' \quad A \\ A' = P^{-1}AP \end{array}$$

Άσκησης του κεφαλαίου 2.

1. Αποδείξτε ότι στον διδιάστατο ευκλείδειο χώρο η ομάδα των ορθογώνιων μετασχηματισμών παράγεται από τις στροφές και τις συμμετρίες ως προς τους άξονες.

2. Με χρήση κατάλληλου ορθογώνιου μετασχηματισμού (ορθογώνια αλλαγή μεταβλητών) μετασχηματίστε κάθε μια από τις παρακάτω τετραγωνικές μορφές σε κανονική μορφή:

$$2x_1^2 + x_2^2 - 4x_1x_2 - 4x_2x_3$$

$$2x_1^2 + 5x_2^2 + 5x_3^2 + 4x_1x_2 - 4x_1x_3 - 2x_2x_3$$

$$2x_1^2 + 2x_2^2 + 2x_3^2 + 2x_4^2 - 6x_1x_2 + 2x_1x_4 + 2x_2x_3 - 4x_3x_4$$

$$2x_1x_2 + 2x_1x_3 - 2x_1x_4 - 2x_2x_3 + 2x_2x_4 + 2x_3x_4$$

3. Με κατάλληλη αλλαγή μεταβλητών μετασχηματίστε κάθε μια από τις παρακάτω τετραγωνικές μορφές σε κανονική μορφή:

$$x_1x_2 + x_2x_3 + x_3x_1$$

$$x_1^2 + 6x_1x_2 + 4x_1x_3 - x_2^2 + x_2x_3 + 3x_3^2$$

Κάθε μια από τις τετραγωνικές μορφές της άσκησης 2.

3. Κανονικές μορφές και αναλλοίωτες

Έστω S ένα μη κενό σύνολο και G μια ομάδα μετασχηματισμών του S (δηλ. αμφιμορφισμών και " επί, απεικονίσεων $S \rightarrow S$). Λέμε δύο στοιχεία x και y του S είναι ισοδύναμα υπό τη G αν υπάρχει $T \in G$ τέτοιος ώστε $Tx = y$. Είναι προφανές ότι έτσι ορίζουμε μια σχέση ισοδυναμίας στο S . Ένα υποσύνολο S_0 του S λέγεται σύνολο κανονικών μορφών υπό τη G , αν κάθε $x \in S$ είναι ισοδύναμο προς ένα και μόνο ένα $x_0 \in S_0$. Το x_0 χαρακτηρίζεται ως η κανονική μορφή του x (υπό τη G). Μια συνάρτηση F με πεδίο ορισμού το S (και, συχνά, πεδίο τιμών κάποιο σύνολο αριθμών) χαρακτηρίζεται ως αναλλοίωτη του S υπό την G , αν $F(x) = F(Tx)$, δηλ. αν ισοδύναμα υπό την G στοιχεία έχουν την ίδια τιμή μέσω της F . Ένα σύνολο $\{F_1, \dots, F_m\}$ αναλλοίωτων του S υπό τη G χαρακτηρίζεται ως πλήρες σύστημα αναλλοίωτων του S υπό τη G αν έχει την εξής ιδιότητα:

$(x, y \in S \text{ και } F_i(x) = F_i(y) \forall i=1, \dots, m) \implies \text{τα } x, y \text{ είναι ισοδύναμα υπό την } G,$

δηλ. αν η m -άδα τιμών $(F_1(x), \dots, F_m(x))$ χαρακτηρίζει την κλάση ισοδυναμίας του x .

Παρακάτω δίνουμε ορισμένα σημαντικά παραδείγματα από τη μέχρι τώρα γνωστή μας γραμμική Άλγεβρα*

Παράδειγμα Έστω S το σύνολο των πινάκων διάστασης $n \times n$ και G η πλήρης γραμμική ομάδα του n -διάστατου διανυσματικού χώρου $V_n(K)$, δηλ. η G αποτελείται από μετασχηματισμούς του S της μορφής

$$S \ni A \longmapsto PA \in S$$

όπου P είναι αντιστρέψιμος $n \times n$ πίνακας. Δηλαδή η G είναι ισαμορφή προς το σύνολο των $n \times n$ αντιστρέψιμων πινάκων (εφοδίασμένο με τον πολλαπλασιασμό) ή, ισοδύναμα,

* Οι πίνακες στους οποίους θ' αναφερόμαστε θα έχουν στοιχεία από κάποιο σώμα K , που αν δεν το συγκεκριμενοποιήσουμε, σημαίνει ότι μπορεί να είναι τυχαίο.

ισομορφία προς το σύνολο των αντιστρέψιμων γραμμικών τελεστών επί του $V_n(K)$, εξ ου και το όνομα της G . Το ότι οι $A, B \in S$ είναι ισοδύναμοι υπό τη G σημαίνει ότι οι A, B είναι γραμμοϊσοδύναμοι. Πράγματι, αν οι A, B είναι γραμμοϊσοδύναμοι, τότε η ύπαρξη αντιστρέψιμου πίνακα P τέτοιου ώστε $B = PA$, εξασφαλίζεται από το θεώρημα 4.17 σελ. 32 του Μορρίσι. Αντίστροφα, αν $B = PA$ και ο P είναι $m \times m$ αντιστρέψιμος πίνακας τότε (πρόταση 2, σελ. 32-33 του Μορρίσι) $P = E_1 \dots E_k$, όπου οι E_i είναι στοιχειώδεις $m \times m$ πίνακες. Τότε όμως $B = E_1 \dots E_k A$ και πολλαπλασιασμός ενός πίνακα επί στοιχειώδη πίνακα σημαίνει μετάβαση από τον αρχικό πίνακα σ' ένα γραμμοϊσοδύναμό του. Ένα σύνολο κανονικών μορφών είναι το σύνολο των $m \times n$ αναγμένων κλιμακωτών πινάκων, δεδομένου ότι αν R είναι ο αναγμένος κλιμακωτός πίνακας του $A \in S$ τότε υπάρχει αντιστρέψιμος $m \times m$ πίνακας τέτοιος ώστε $R = PA$ (βλ. πρόταση 1, σελ. 32 του Μορρίσι). Τέλος, αν $F \in S \rightarrow \mathbb{N}_0$ είναι η απεικόνιση που σε κάθε $A \in S$ αντιστοιχεί το βαθμό του A (= βαθμός του A ως προς τις γραμμές = βαθμός του A ως προς τις στήλες - βλ. θεώρημα 4.21, σελ. 126 του Μορρίσι), τότε η F είναι αναλλοίωτη, διότι γραμμοϊσοδύναμοι πίνακες έχουν τον ίδιο βαθμό ως προς τις γραμμές. Όμως το $\{F\}$ δεν είναι πλήρες σύστημα αναλλοιώτων, αφού είναι δυνατόν δύο πίνακες από το S να έχουν τον ίδιο βαθμό, δίχως να είναι γραμμοϊσοδύναμοι.

Παράδειγμα. Έστω S το σύνολο των $m \times n$ πινάκων και (3.3) G η ομάδα των μετασχηματισμών του S της μορφής

$$S \ni A \mapsto PAQ \in S,$$

όπου P, Q είναι αντιστρέψιμοι πίνακες διαστάσεως $m \times m$ και $n \times n$, αντίστοιχως. Ισοδυναμία των $A, B \in S$ υπό τη G σημαίνει ότι οι A, B παριστάνουν την αψή γραμμική απεικόνιση $V_n(K) \rightarrow V_m(K)$, ως προς κατάλληλες βάσεις (απόφαση 1). Από το θεώρημα 4.19, σελ. 37 του Μορρίσι, ένα σύνολο κανονικών μορφών είναι το σύνολο των $m \times n$ διαγωνίων πινάκων, με διαγώνια στοιχεία αποκλειστικά 1 και 0,

όπου, ε'λα και Γ προηγούνται όλων των α . Το πλήθος των Γ στη διαμόρφωσή της κανονικής μορφής του ΑΕΣ ισούται με το βαθμό του Α (βλ. σελ. 39 του Morris). Η απεικόνιση $F: S \rightarrow \mathbb{N}_0$ που σε κάθε ΑΕΣ αντιστοιχεί το βαθμό του είναι, συνεπώς, αναλλοίωτος. Επιπλέον, το $\{F\}$ είναι πλήρες σύστημα αναλλοιωτών (ενώ στο παράδειγμα 3.2 δεν ήταν βλ. άσκηση 2).

Παράδειγμα Έστω S το σύνολο των $n \times n$ πινάκων και G (3.4) η ομάδα των μετασχηματισμών του S της μορφής

$$S \ni A \mapsto P^{-1}AP \in S$$

όπου P είναι αντίστροφος $n \times n$ πίνακας. Σ' αυτή την περίπτωση, ισοδυναμία των $A, B \in S$ υπό τη G σημαίνει ότι οι A, B παρουσιάζουν την ίδια γραμμική απεικόνιση $V_n(K) \rightarrow V_n(K)$, ως προς κατάλληλα εκλεγμένες βάσεις. (Θεώρημα 4.6, σελ. 106 του Morris). Αυτό, λόγω και του θεωρήματος 4.12, σελ. 125 του Morris, σημαίνει ότι η απεικόνιση $F_1: S \rightarrow \mathbb{N}_0$ που στον ΑΕΣ αντιστοιχεί το βαθμό του είναι αναλλοίωτος. Η απεικόνιση F_2 που σε κάθε ΑΕΣ αντιστοιχεί το σύνολο των n χαρακτηριστικών ιδιοτιμών του A (λογαριάζοντας πολλαπλασιαστές) είναι, επίσης, μια άλλη αναλλοίωτος. Άλλα το $\{F_1, F_2\}$ δεν είναι πλήρες σύστημα αναλλοιωτών. Ένα πολύ σημαντικό πρόβλημα της Γραμμικής Άλγεβρας είναι η εύρεση ενός συνόλου κανονικών μορφών σ' αυτή την περίπτωση.

Η απάντηση για την περίπτωση $K = \mathbb{C}$ θα δοθεί στο επόμενο κεφάλαιο.

Παράδειγμα Έστω $K = \mathbb{R}$ και S το σύνολο των $n \times n$ συμμετρικών πινάκων και G η ομάδα μετασχηματισμών του S της μορφής

$$S \ni A \mapsto P^{-1}AP = P^tAP$$

όπου P είναι ορθογώνιος $n \times n$ πίνακας. Ισοδυναμία των $A, B \in S$ υπό τη G σημαίνει ότι με μια ορθογώνια αλλαγή μεταβλητών, η τετραγωνική μορφή που παριστάει ο A μετασχηματίζεται στην τετραγωνική μορφή που παριστάει ο B . Υπενθυμίζουμε ότι οι ορθογώνιοι μετασχηματισμοί χαρακτηρίζονται από διατήρηση των μηκών (θεώρημα 2.15)

Με τη βοήθεια του θεωρήματος 2.2 μπορεί ν' αποδειχτεί
ότι το σύνολο των διαγωνίως και τετραγωνίων ζών δαρίων τα
διαγώνια στοιχεία γράφονται και' αύξουσα τάξη (επιτρέ-
πονται επαναλήψεις) είναι ένα σύνολο κανονικών μορφών
(άσκηση 3). Για ένα πίνακα $A \in S$ τα διαγώνια στοιχεία
της κανονικής μορφής του A είναι οι ιδιοτιμές του A
(είναι παρατηρητέες σύμφωνα με την άσκηση 3 του κεφα-
λαίου 1) γραμμένες και' αύξουσα τάξη, καθεμιά τόσες
φορές όσες δείχνει η πολλαπλότητα της. Συνεπώς η συνάρ-
τηση F που σε κάθε $A \in S$ αντιστοιχεί τη διατεταγμένη
η-άδα των ιδιοτιμών του A , γραμμένων άτως παραπάνω,
αποτελεί ένα πλήρες σύστημα αναλλοιώτων.

Δύο ακόμη παραδείγματα δίνονται στις ασκήσεις 4 και 5.

Άσκησης του Κεφαλαίου 3.

1. Δείξτε ότι δύο πίνακες A, B διάστασης $m \times n$ με στοιχεία από ένα οποιοδήποτε σώμα K συνδέονται με μια σχέση της μορφής $B = PAQ$, όπου οι P, Q είναι αντίστροφοι πίνακες διάστασης $m \times m$ και $n \times n$, αντίστοιχως, αν και μόνο αν υπάρχουν βάσεις $\mathcal{E}, \mathcal{E}'$ του $V_m(K)$, $\mathcal{F}, \mathcal{F}'$ του $V_n(K)$ και γραμμική απεικόνιση $T: V_n(K) \rightarrow V_m(K)$ έτσι ώστε ο πίνακας της T ως προς τις \mathcal{F}, \mathcal{E} είναι A και ο πίνακας της T ως προς τις $\mathcal{F}', \mathcal{E}'$ είναι B .
2. Δείξτε ότι υπάρχει περίπτωση δύο πίνακες να μην είναι ισοδύναμοι υπό την έννοια του παραδείγματος 2.2 και όμως να έχουν τον ίδιο βαθμό. Δείξτε όμως ότι αν δύο πίνακες έχουν τον ίδιο βαθμό, τότε είναι ισοδύναμοι υπό την έννοια του (3.3).
3. Με τη βοήθεια του θεωρήματος 2.2 και της άσκησης 7 του κεφαλαίου 1 αποδείξτε ότι για κάθε πραγματικό συμμετρικό πίνακα A υπάρχει πραγματικός ορθογώνιος πίνακας P , τέτοιος ώστε ο πίνακας $P^t A P$ είναι διαγώνιος, διαγώνιος του οποίου τα στοιχεία της διαγωνίας είναι οι ιδιοτιμές του A (διαβιβαρμένες υπ' όψη της πολλαπλότητας), και αυξανόμενα κατά γραμμές, από πάνω προς τα κάτω.
4. Έστω S το σύνολο των πραγματικών συμμετρικών $n \times n$ πινάκων και G η ομάδα μετασχηματισμών του S , που αποτελείται από απεικονίσεις της μορφής $S \ni A \mapsto P^t A P \in S$ με P $n \times n$ αντίστροφο πίνακα. Δώστε έρμηνεία του τι σημαίνει ότι οι πίνακες $A, B \in S$ είναι ισοδύναμοι υπό τη G , περιγράψτε ένα σύνολο κανονικών μορφών του S υπό τη G και βρείτε ένα πλήρες σύστημα αναλλοιώτων. (Υπόδειξη: Λάβετε υπ' όψη το θεώρημα 2.25 και το πόρισμα 2.34).
5. Όμοια άσκηση όπως η 4. (δίνω έρμηνεία της ισοδυναμίας), όπου τώρα S είναι το σύνολο των έρμιτιανών (μιαδευτών) $n \times n$ πινάκων και G η ομάδα μετασχηματισμών του S , που αποτελείται από απεικονίσεις της μορφής $S \ni A \mapsto (P)^t A P$ με P $n \times n$ απεισσυτή πίνακα. (Υπόδειξη: Άσκηση 6 του κεφαλαίου 1).

A. Η κανονική μορφή Jordan του πίνακα ενός τελεστή

Σ' αυτά τα κεφάλαια θεωρούμε διανυσματικούς χώρους πεπερα-
σμένης διαστάσεως επί ενός σώματος K. Για τα σημαντικότερα
θεωρήματα θα πάρουμε K=C και τότε θα τα τονώσουμε.

Ορισμός. Έστω ο διανυσματικός χώρος $V = V_n(K)$. Οι τελε- (A.1)
στές S, T επί του V λέγονται ισοδύναμοι αν υπάρχουν
βάσεις E, F του V τέτοιες ώστε: ο πίνακας του S ως
πρός E είναι ο ίδιος με τον πίνακα του T ως προς F.

Πρόταση. Οι τελεστές S, T επί του V είναι ισοδύναμοι (A.2)
αν και μόνο αν υπάρχει αντιστρέψιμος τελεστής R επί
του V εις τρόπον ώστε

$$T = RSR^{-1} \quad (*) \text{ βλ. σελ. 33α} \quad (A.3)$$

Απόδειξη. Έστω ότι οι S, T είναι ισοδύναμοι και $E =$
 $\{e_1, \dots, e_n\}$, $F = \{f_1, \dots, f_n\}$ είναι βάσεις όπως στο (A.1).
Θεωρούμε το γραμμικό τελεστή R επί του V, ο οποίος ορί-
ζεται από τη συνθήκη $Re_i = f_i$, $i=1, \dots, n$. Προφανώς, ο
βαθμός του R (βλ. ορισμό 4.8, σελ. 110 του Morris) είναι n,
άρα ο R είναι αντιστρέψιμος (θεώρημα 4.11, σελ. 115 του
Morris). Άς συμβολίσουμε τώρα με (c_{ij}) τον κοινό πίνακα
των S και T. Τότε

$$R^{-1}TRe_i = R^{-1}Tf_i = R^{-1}(c_{1i}f_1 + c_{2i}f_2 + \dots + c_{ni}f_n) =$$

$$= c_{1i}R^{-1}f_1 + c_{2i}R^{-1}f_2 + \dots + c_{ni}R^{-1}f_n = c_{1i}e_1 + c_{2i}e_2 + \dots + c_{ni}e_n =$$

$$= Se_i. \text{ Δηλ. } R^{-1}TRe_i = Se_i \quad \forall i=1, \dots, n \text{ απ' όπου}$$

$R^{-1}TR = S$, που ισοδυναμεί με την (A.3).

Αντίστροφα, έστω ότι ισχύει η (A.3) και (c_{ij}) είναι ο πίνα-
κας του S ως προς βία $E = \{e_1, \dots, e_n\}$. Θεωρώ τη βάση
 $F = \{f_1, \dots, f_n\}$, έτεον $f_i = Re_i$, $i=1, \dots, n$. Διαπιστώνεται
αμέσως ότι ο πίνακας του T ως προς την F είναι, επίσης, (c_{ij}) . \square

Ένα εύλογο έρωτημα που τίθεται είναι το έξης: Αν έχουμε τους
πίνακες των S, T ως προς την ίδια βάση, πως μπορούμε

ν' αποφασίσουμε αν οι τελεστές S και T είναι ισοδύναμοι; (*): Πλ. κελ. 33α
 Σ' αυτό το κεφάλαιο θα δούμε ότι, στην περίπτωση που $K = \mathbb{C}$, αν δαθεί οποιαδήποτε τελεστής T επί του V , μπορούμε να έχουμε τον πίνακα του T , ως προς κατάλληλη βάση, όσο γίνεται πιο απλά στη μορφή (μορφή Jordan). Αυτός ο πίνακας θα λέγεται πίνακας Jordan του T . Έτσι, απ' τον έρισμό της ισοδυναμίας τελεστών, αν δύο τελεστές S, T έχουν τον ίδιο πίνακα Jordan, τότε, προφανώς, θα είναι ισοδύναμοι. Θα δούμε, επίσης, και το αντίστροφο: ισοδύναμοι τελεστές έχουν τον ίδιο πίνακα Jordan. Επιπλέον, θα δούμε πώς μπορούμε, έχοντας τον πίνακα του T ως προς μία οποιαδήποτε βάση, να βρούμε τον πίνακα Jordan του T . Αυτό έχει την εξής άμεση συνέπεια: Αν ξέρουμε τους πίνακες των S και T , τότε καθένα ως προς μία τυχαία βάση, τότε υπάρχει μια διαδικασία με την οποία μπορούμε ν' αποφασίσουμε αν οι S, T είναι ισοδύναμοι. Αυτό, ειδικότερα, απαντάει στο ερώτημα που είχε τεθεί, πριν.

Ορισμός. Ο τελεστής S επί του V λέγεται μηδενοδύναμος (4.4) αν υπάρχει θετικός ακέραιος q , τέτοιος ώστε $S^q = 0$ $\forall x \in V$. Ο ελάχιστος τέτοιος q λέγεται είκτης του S .

Πρόταση. Αν ο τελεστής S επί του V είναι μηδενοδύναμος (4.5)

είκτης q και $x \neq 0$ είναι ένα στοιχείο του V για το οποίο $S^{q-1}x \neq 0$, τότε τα διανύσματα $x, Sx, \dots, S^{q-1}x$ είναι γραμμικώς ανεξάρτητα και ο υπόχωρος, έστω U , τον οποίο παράγουν είναι αναλλοίωτος απ' τον S (δηλ. $S(U) \subseteq U$).

Απόδειξη. Έστω ότι τα διανύσματα $x, Sx, \dots, S^{q-1}x$ ήταν εξαρτημένα και $a_0x + a_1Sx + \dots + a_{q-1}S^{q-1}x = 0$, όπου τα a_i δεν είναι όλα 0. Έστω $j > 0$ ο ελάχιστος δείκτης για τον οποίο $a_j \neq 0$. Λόγω της υπόθεσής μας θα είναι $j < q-1$. Άρα, $S^jx = b_0S^{j+1}x + \dots + b_{q-1}S^{q-1}x$, όπου $b_i = -a_i/a_j, i=j+1, \dots, q-1$.

Αντιθέτως, $S^jx = S^{j+1}y$ για κάποιο $y \in V$. Τότε όμως

$S^{q-1}x = S^{q-1}S^jx = S^{q-1}S^{j+1}y = S^qy = 0$, που αντίκειται στην υπόθεση ότι $S^{q-1}x \neq 0$.

ελ. 32 (*) Δηλαδή, οι τελευταίοι S και ωT είναι ισοδύναμοι αν και μόνο αν οι κίνακες τους ως προς την ίδια βάση είναι όμοιοι.

ελ. 33 (*) Σημείωση: Σύμφωνα με το (*) της σελ. 32, το έρωτημα τίθεται ισοδύναμα ως εξής: "Αν δοθούν δύο τετραγωνικοί πίνακες της ίδιας διάστασης, πώς θ' αποφανίτομε αν αυτοί είναι όμοιοι;"

Όπου αφορά στο δεύτερο ελαχιστό της πρότασης, αυτό είναι προφανές. \square

Πρόταση Με τις υποθέσεις της πρότασης 4.5, υπάρχει ένα αναλλοίωτος απ' τον S υπόχωρος W του V , τέτοιος ώστε $V = U \oplus W$. (4.6)

Λαίωτος απ' τον S υπόχωρος W του V , τέτοιος ώστε $V = U \oplus W$.

Απόδειξη. Επαγωγικά επί του δείκτη q του S : Αν $q=1$, τότε ο S είναι ο μηδενικός τελεστής και $U = \langle x \rangle$, όταν $x \neq 0$. Συμπληρώ-
νομε το x σε μία βάση $\{x, e_2, \dots, e_n\}$ και θέτομε $W = \langle e_2, \dots, e_n \rangle$.

Προφανώς τότε $V = U \oplus W$ και ο W είναι αναλλοίωτος απ' το μηδενικό τελεστή S .

Έστω τώρα ότι η πρόταση έχει αποδειχθεί για όλους τους μηδενοδυναμους τελεστές δείκτη $q-1$ ($q \geq 2$) κι αν θεωρήσαμε ένα μηδενοδυναμο τελεστή S δείκτη q επί ενός χώρου V . Θέτω $Z = S(V)$. Ευκόλα φαίνεται ότι ο υπόχωρος Z είναι αναλλοίωτος απ' τον S και ο $S|_Z$ είναι μηδενοδυναμος τελεστής επί του Z , δείκτη $q-1$ (όσχηση 1). Αν x και u είναι όπως στην

πρόταση 4.5 και θέσω $Sx = y \in Z$ και $u = U \cap Z$, τότε ο υπό-
χωρος του Z , που παράζεται απ' τα $y, Sy, \dots, S^{q-2}y$ είναι ο U_0 (όσχηση 2). Άρα, απ' την επαγωγική υπόθεση θα είναι

$$Z = U_0 \oplus W_0, \text{ με αναλλοίωτος απ' τον } S \text{ υπόχωρος του } Z.$$

Θέτω

$$W_1 = \{v \in V : Sv \in W_0\}, \text{ } W_1 \text{ υπόχωρος του } V.$$

Ίσχύει

$$U + W_1 = V \tag{4.7}$$

Απόδειξη της (4.7): Έστω $v \in V$. Τότε $Sv \in Z = U_0 \oplus W_0$, άρα $Sv = u_0 + w_0$, όπου $u_0 \in U_0$ και $w_0 \in W_0$. Το u_0 μπορεί να γραφτεί $u_0 = c_0 y + c_1 Sy + \dots + c_{q-2} S^{q-2} y = c_0 Sx + c_1 S^2 x + \dots + c_{q-2} S^{q-1} x =$

$$= Sv, \text{ για κάποιο } u \in U. \text{ Συνεπώς } Sv = Su + w_0, \text{ ά-}$$

$$\text{πόε } S(v-u) = w_0 \in W_0 \text{ και, έξ' ορισμού του } W_1, v-u = w_1 \in W_1.$$

Άρα, $v = u + w_1$, με $u \in U$ και $w_1 \in W_1$, που αποδεικνύει την (4.7).

Αποδεικνύομε τώρα ότι οι υπόχωροι U και W_1 είναι ξένοι, δηλ.

$$U \cap W_1 = \{0\}. \tag{4.8}$$

Απόδειξη της (4.8): Έστω $v \in U \cap W_1$. Επειδή ο U είναι αναλλοίωτος απ' τον S , θα είναι $Sv \in U$ και, έξ' ορισμού του Z ,

$Sv \in Z$, άρα $Sv \in U \cap Z = U_0$. Επίσης, ο W_0 έχει διατεθεί αναλ-
λαίτως απ' τον S , άρα $Sv \in W_0$. Συνεπώς $Sv \in U_0 \cap W_0 = \{0\}$.

Απ' έτερον, για και $v \in U$, ως άθροισμα $v = a_0x + a_1Sx + \dots + a_{q-1}S^{q-1}x$,
όπου $a = Sv = a_0Sx + a_1S^2x + \dots + a_{q-2}S^{q-1}x$, και λόγω της ανεξαρ-
τησίας των $Sx, \dots, S^{q-1}x$, $a_0 = a_1 = \dots = a_{q-2} = 0$. Έτσι,
 $v = a_{q-1}S^{q-1}x = a_{q-1}S^{q-2}y \in W_0$. Υποθέτουμε όμως στην αρχή ότι
 $v \in W_0$, άρα $v \in U_0 \cap W_0 = \{0\}$, που αποδεικνύει την (4.8).

Τώρα παρατηρούμε ότι

$$W_0 \text{ υπόχωρος του } W_1 \tag{4.9}$$

δύο $w \in W_0 \Rightarrow Sw \in W_0$ (ό W_0 είναι αναλλοίωτος απ' τον S).

Έξ εδωσμού του W_1 , $Sw \in W_0 \Rightarrow w \in W_1$.

Επίσης,

$$U \cap W_1 \text{ υπόχωρος του } W_1, \text{ έτος προς τον } W_0, \tag{4.10}$$

δύο $(U \cap W_1) \cap W_0 = U \cap W_0 = \{0\}$, απ' την (4.8).

Έτσι τώρα

$$W_1 = W_0 \oplus (U \cap W_1) \oplus W_2$$

για κάποιον κατάλληλα υπόχωρο W_2 του W_1 . Θέτουμε

$$W = W_0 \oplus W_2, \text{ άρα } W_1 = (U \cap W_1) \oplus W. \tag{4.11}$$

Παχρηζομαι ότι

$$V = U + W. \tag{4.12}$$

Πράγματι, απ' την (4.7), $v \in V \Rightarrow v = u + w$, με $u \in U$ και $w \in W$.

Όμως, απ' την (4.11), $w = u' + w'$ με $u' \in U \cap W_1$ και $w' \in W$, άρα
 $v = (u + u') + w'$, που αποδεικνύει την (4.12).

Επίσης,

$$U \cap W = \{0\}, \tag{4.13}$$

δύο $u \in U \cap W \Rightarrow u \in U \cap W_1$ και $u \in W$ άρα, απ' την (4.11),
 $u = 0$.

Απ' τις (4.12) και (4.13) συμπεραίνουμε ότι $V = U \oplus W$.

Τέλος, $W \subseteq W_1$, άρα $S(W) \subseteq S(W_1) \subseteq W_0 \subseteq W$, που αποδεικνύει
ότι ο υπόχωρος W είναι αναλλοίωτος απ' τον S .

□

Θεώρημα Έστω S ένας μηδενολύκτος τελεστής επί του (4.14) V . Τότε υπάρχουν δετικοί ακέραιοι r, q_1, \dots, q_r και $x_1, \dots, x_r \in V$, έτσι ώστε: (i) $q_1 \geq \dots \geq q_r$, (ii) τα διανύσματα

$$\begin{aligned} & x_1, Sx_1, \dots, S^{q_1-1}x_1 \\ & x_2, Sx_2, \dots, S^{q_2-1}x_2 \\ & \dots \dots \dots \\ & x_r, Sx_r, \dots, S^{q_r-1}x_r \end{aligned}$$

αποτελούν βάση του V , και (iii) $S^q x_i = 0, \forall i=1, \dots, r$.

Απόδειξη Έστω ότι ο δείκτης του S είναι q_1 και $x_1 \in V$, τέτοιο ώστε $S^{q_1-1}x_1 \neq 0$. Αν θέτουμε $U_1 = \langle x_1, Sx_1, \dots, S^{q_1-1}x_1 \rangle$ τότε απ' την πρόταση 4.6, υπάρχει υπόχωρος V_1 του V , αναλλοίωτος απ' τον S , τέτοιος ώστε $V = U_1 \oplus V_1$. Ο περιορισμός του S στον V_1 είναι, φυσικά, μηδενολύκτος τελεστής επί του V_1 του οποίου ο δείκτης, έστω q_2 , είναι $\leq q_1$.

Έστω $x_2 \in V_1$, τέτοιο ώστε $S^{q_2-1}x_2 \neq 0$. Εφαρμόζοντας πάλι την πρόταση 4.6 στο χώρο V_1 , συμπεραίνουμε ότι $V_1 = U_2 \oplus V_2$, όπου $U_2 = \langle x_2, Sx_2, \dots, S^{q_2-1}x_2 \rangle$ και ο V_2 είναι αναλλοίωτος απ' τον S υπόχωρος του V_1 . Συνεπώς $V = U_1 \oplus U_2 \oplus V_2$ και, παραπώς, $\dim(V) > \dim(V_1) > \dim(V_2)$.

Αν συνεχίσουμε την ίδια διαδικασία, εφαρμόζοντας την πρόταση 4.6 στο χώρο V_2 , κ.ά.κ. βλέπουμε ότι καίποτε θα σταματήσουμε, λόγω του ότι ο V είναι χώρος πεπερασμένης διαστάσεως και $\dim(V) > \dim(V_1) > \dim(V_2) > \dots$, και τότε θα έχουμε οδηγηθεί στην έξης κατάσταση:

$$V = U_1 \oplus U_2 \oplus \dots \oplus U_r, \tag{4.15}$$

όπου (α) ο δείκτης του S επί του U_i είναι q_i ($i=1, \dots, r$) με $q_1 \geq q_2 \geq \dots \geq q_r$, (β) $U_i = \langle x_i, Sx_i, \dots, S^{q_i-1}x_i \rangle$

με $S^{q_i-1}x_i \neq 0$ ($i=1, \dots, r$). Απ' την πρόταση 4.5 τα $x_i, Sx_i, \dots, S^{q_i-1}x_i$ αποτελούν βάση του U_i άρα, λόγω της (4.15) το σύνολο $\bigcup_{i=1}^r \{x_i, Sx_i, \dots, S^{q_i-1}x_i\}$ είναι βάση

του V και η απόδειξη του θεωρήματος είναι τώρα πλήρης. \square

Θεώρημα. Έστω T γραμμικός τελεστής επί του V . Τότε, (4.16)

υπάρχουν δύο υπόχωροι U και W του V τέτοιοι ώστε:

- (i) $V = U \oplus W$, (ii) ο U , W είναι αναλλοίωτοι απ' τον T , και
- (iii) ο περιορισμός του T στον U είναι μηδενοδύναμος τελεστής, ενώ ο περιορισμός του T στον W είναι αντιστρέψιμος τελεστής.

Απόδειξη. Για κάθε $k=1,2,\dots$ θεωρούμε τα μηδενόχωρα Z_k του τελεστή T^k . Προφανώς $Z_1 \subseteq Z_2 \subseteq Z_3 \subseteq \dots \subseteq V$ και επειδή ο V είναι πεπερασμένης διαστάσεως θα πρέπει η ακολουθία $(Z_k)_{k \in \mathbb{N}}$ να είναι τελικώς σταθερά. Δηλαδή για κάποιο δείκτη q έχουμε

$$Z_q = Z_{q+j} \quad \forall j=1,2,\dots \quad (4.17)$$

Θέτουμε $U = Z_q$ και $W = T^q(V)$.

Ο U είναι αναλλοίωτος απ' τον T διότι $x \in U \Rightarrow x \in Z_q \Rightarrow$ (λόγω της (4.17)) $x \in Z_{q+1} \Rightarrow T^{q+1}x = 0 \Rightarrow T^qTx = 0 \Rightarrow Tx \in Z_q = U$.

Ο W είναι αναλλοίωτος απ' τον T , διότι $x \in W \Rightarrow x = T^q y$ για κάποιο $y \in V$, άρα $Tx = T^{q+1}y = T^qTy \in T^q(V) = W$.

Ακόμη, ισχύει

$$U \cap W = \{0\}. \quad (4.18)$$

Πράγματι, $x \in U \cap W \Rightarrow T^q x = 0$ και $x = T^q y$ για κάποιο $y \in V$.

Άρα $T^{2q}y = T^q T^q y = T^q x = 0$, δηλ. $y \in Z_{2q} = Z_q$, λόγω της (4.17). Άλλοι $y \in Z_q$ σημαίνει $T^q y = 0$, δηλ. $x=0$, και αποδείχτηκε η (4.18).

Τώρα, από το θεώρημα 3.12, σελ. 90 του Μακκίς, θα έχουμε

$$\begin{aligned} \dim(U+W) &= \dim(U) + \dim(W) - \dim(U \cap W) = \text{(λόγω της (4.18))} \\ &= \dim(U) + \dim(W) = \text{μηδενικοποίηση του } T^q + \\ &+ \text{βαθμός του } T^q = \dim(V) \quad (\text{βλ. θεώρημα 4.9,} \end{aligned}$$

σελ. 110 του Μακκίς). Άλλα αφού ο υπόχωρος $U+W$ του V έχει τον ίδια διάσταση με τον V , συμπεραίνουμε ότι

$V = U+W$. Αυτή η σχέση, σε συνδυασμό με την (4.18), δίνει $V = U \oplus W$. Μένει λοιπόν να αποδείξουμε το (iii).

Για κάθε $x \in U = Z_q$ έχουμε $T^q x = 0$, εξ' ορισμού του Z_q . Συνεπώς ο T είναι μηδενοδύναμος επί του U (αν και ο

δείκνυται ότι T επί του U μπορεί και να είναι $\leq q$ (δες όμως πρόσημ. 9).

Τέλος, έστω ότι για κάποιο $x \in V$ είναι $Tx = 0$. Εξ ορισμού του W θα είναι $x = T^q y$ για κάποιο $y \in V$, οπότε

$0 = Tx = T^{q+1} y$, δηλ. $y \in Z_{q+1}$. Λόγω της (4.17) τότε,

$y \in Z_q$, που σημαίνει $T^q y = 0$, δηλ. $x = 0$. Αυτοί οι συλ-

ληγισμοί αποδεικνύουν ότι ο πυρήνας του $T|_W$ είναι $\{0\}$.

Άρα, από το θεώρημα 4.11, σελ. 115 του Morris (δες και τον ορισμό 4.10) έπεται ότι ο $T|_W$ είναι αντιστρέψιμος. \square

Θεώρημα. Έστω ο γραμμικός τελεστής T επί του $V = V_n(\mathbb{C})$, επί (4.19)

όποιου δ' όλες οι διαφορετικές ιδιοτιμές είναι $\lambda_1, \dots, \lambda_p$, με αντίστοι-

χες πολλαπλάσιες m_1, \dots, m_p . Τότε ο V είναι κών άδρασμα p

υποχώρων του U_1, \dots, U_p , τέτοιων ώστε: Για κάθε $j \in \{1, \dots, p\}$,

ο U_j έχει διάσταση m_j , είναι αναλλοίωτος από τον T και ο

περιορισμός του $T - \lambda_j$ πάνω στον U_j είναι μηδενικόαριθμος τελεστής.

Απόδειξη. Για κάθε $j \in \{1, \dots, p\}$ θεωρούμε τον τελεστή

$T - \lambda_j$ και εφαρμόζουμε το προηγουμένο θεώρημα για να πάρουμε

τους αναλλοίωτους από τον T_j υποχώρους U_j, W_j , τέτοιους ώστε

$V = U_j \oplus W_j$, ο T_j είναι μηδενικόαριθμος επί του U_j και αντιστρέ-

ψιμος επί του W_j . Θα αποδείξουμε πρώτα μερικές ιδιότητες,

που αφορούν σ' αυτούς τους υποχώρους:

Κάθε U_j είναι αναλλοίωτος από τον T , καθώς κι από κάθε T_i . (4.20)

Πράγματι, αφού ο U_j είναι αναλλοίωτος από τον T_j , θα είναι

αναλλοίωτος κι από κάθε τελεστή $T_j + c$, όπου c τυχαίο στα-

θερά. Για $c = \lambda_j$ και για $c = \lambda_j - \lambda_i$, παίρνουμε την (4.20)

0. $T|_{U_j}$ έχει ως ιδιοτιμή τη λ_j και μόνο αυτή. (4.21)

Πράγματι, έστω q ο δείκτης του T_j επί του U_j και $x \in U_j$,

$x \neq 0$, τέτοιο ώστε $T_j^{q-1} x = y \neq 0$. Τότε $y \in U_j$ και

$T_j y = T_j T_j^{q-1} x = T_j^q x = 0$, άρα $(T - \lambda_j)y = 0$, δηλ. $Ty = \lambda_j y$,

που αποδεικνύει ότι η λ_j είναι ιδιοτιμή του $T|_{U_j}$.

Έστω τώρα ότι η $\lambda_i \neq \lambda_j$ ή και, επίσης, ιδιοτιμή του $T|_{U_j}$.

Τότε $Tx = \lambda_i x$ για κάποιο $x \in U_j$, $x \neq 0$, άρα $T_j x = (T - \lambda_j)x =$

$= (\lambda_i - \lambda_j)x = \mu x$ με $\mu \neq 0$. Τότε όμως,

$0 = T_j^q x = T_j^{q-1} T_j x = T_j^{q-1} \mu x = \dots = \mu^q x \neq 0$, άτοπο.

Για $i \neq j$ ($i, j \in \{1, \dots, p\}$), $r \in \mathbb{N}$ και $x \in U_j$, $x \neq 0$, ισχύει $T_i^r x \neq 0$ (4.22)

Πράγματι, έστω ότι με τις υποθέσεις του (4.22) είχαμε $T_i^r x = 0$.

Δίχως βλάβη της γενικότητας, μπορούμε να υποθέσουμε ότι

$$T_i^{r-1} x = y \neq 0. \quad (4.23)$$

Επειδή ο U_j είναι αναλλοίωτος απ' τον T_i (βλ. (4.20)), θα πρέπει $y \in U_j$. Επίσης, $T_i y = T_i^r x = 0$. Αλλά $T_i y = 0$ σημαίνει $T_j y = \lambda_i y$, δηλ. ο $T_j|_{U_j}$ έχει ως ιδιοτιμή τη $\lambda_i \neq \lambda_j$, που αντικρούει την (4.21).

Κάθε U_j είναι ξένος προς τον υπόχωρο που παράγουν όλα οι υπόλοιποι U_i . (4.24)

Πράγματι, έστω, για απλοποίηση του συμβολισμού, ότι $j=1$ και $x_1 \in U_1 \cap (U_2 + \dots + U_p)$, $x_1 \neq 0$. Τότε

$$x_1 = x_2 + \dots + x_p, \quad x_i \in U_i, \quad i=2, \dots, p, \quad x_i \neq 0 \quad (4.25)$$

έπεται ένα τουλάχιστον απ' τα x_2, \dots, x_p είναι $\neq 0$. Έστω q ο δείκτης του T_1 επί του U_2 . Τότε, απ' την (4.25):

$$0 = T_1^q x_1 = T_1^q x_2 + \dots + T_1^q x_p = y_2 + \dots + y_p, \quad \text{όπου } y_i = T_1^q x_i,$$

$i=2, \dots, p$. Λόγω του (4.20), $y_i \in U_i$, $i=2, \dots, p$, και απ' την (4.22) και το γεγονός ότι κάποια απ' τα x_2, \dots, x_p είναι $\neq 0$, έπεται ότι ένα τουλάχιστον, απ' τα y_2, \dots, y_p είναι $\neq 0$.

Έστω, δίχως βλάβη της γενικότητας, $y_2 \neq 0$. Τότε

$$y_2 = (-y_3) + \dots + (-y_p), \quad y_i \in U_i, \quad i=2, \dots, p, \quad y_i \neq 0 \quad (4.26)$$

που είναι ανάλογη της (4.25), δίχως όμως να εμφανίζονται τώρα στοιχεία του U_1 . Ξεκινώντας απ' την (4.26) και δουλεύοντας όπως στην περίπτωση της (4.25), προχωρούμε σε μια νέα ισότητα, κ.ο.κ. μέχρις ότου φτάσουμε σε μια ισότητα της μορφής

$$z_{p-1} = z_p, \quad z_i \in U_i, \quad i=p-1, p, \quad z_{p-1} \neq 0.$$

Αν r είναι ο δείκτης του T_{p-1} επί του U_{p-1} , τότε

$$0 = T_{p-1}^r z_{p-1} = T_{p-1}^r z_p, \quad \text{ενώ λόγω του (4.22) πρέπει}$$

$T_{p-1}^r z_p \neq 0$, και καταλήξαμε σε αντίφαση.

$$\text{Για κάθε } j \in \{1, \dots, p\} \text{ είναι } \dim(U_j) = n_j \quad (4.27)$$

Πράγματι, αφού $V = U_j \oplus W_j$ και οι U_j, W_j είναι αναλλοίωτοι απ' τον T , έπεται ότι ο πίνακας του T , ως προς κατάλληλη βάση,

είναι $\begin{pmatrix} B_j & 0 \\ 0 & C_j \end{pmatrix}$, όπου B_j, C_j είναι οι πίνακες του T περιο-

ρισμένου στους υποχώρους U_j και W_j , αντιστοίχως (άσκηση 5).
Συνεπώς το χαρακτηριστικό πολυώνυμο $\chi_T(\lambda)$ του T είναι
ίσο με $\chi_{U_j}(\lambda) \cdot \chi_{W_j}(\lambda)$, όπου χ_{U_j}, χ_{W_j} είναι τα χαρακτηριστι-

κά πολυώνυμα των $T|_{U_j}$ και $T|_{W_j}$, αντιστοίχως. Επειδή η
μικρότερη χαρακτηριστική τιμή του $T|_{U_j}$ είναι η λ_j , (βλ. (4.21)),
η οποία δεν είναι χαρακτηριστική τιμή του $T|_{W_j}$ (διότι ο
 $T - \lambda_j I$ είναι αντιστρέψιμος επί του W_j *βλ. άσκηση 6), έπι-
εται, λόγω της $\chi_T(\lambda) = \chi_{U_j}(\lambda) \cdot \chi_{W_j}(\lambda)$ και του γεγονότος ότι ο

παραγοντας $\lambda - \lambda_j$ διαιρεί το $\chi_T(\lambda)$ με έκθετη m_j , αριθμώς,
ότι $\chi_{U_j}(\lambda) = (\lambda - \lambda_j)^{m_j}$. Αυτό σημαίνει ότι η διάσταση του
πίνακα B_j είναι $m_j \times m_j$, άρα η διάσταση του υποχώρου U_j
είναι m_j .

Τώρα μπορούμε να δούμε εύκολα ότι

$$V = U_1 \oplus \dots \oplus U_p, \tag{4.23}$$

διότι η διάσταση του υποχώρου $U_1 \oplus \dots \oplus U_p$ είναι $m_1 + \dots + m_p$
= βαθμός του $\chi_T(\lambda) = n = \dim(V)$, και λόγω του (4.24). (βλ. άσκηση 4).

Θεώρημα. Κάθε τελεστής T επί του $V = V_{\mathbb{C}}(C)$ έχει, ως προς (4.29)
κατάλληλη βάση, πίνακα J της εξής μορφής:

$$J = \begin{pmatrix} B_1 & & 0 \\ & B_2 & \\ 0 & & \dots \\ & & & B_p \end{pmatrix} \tag{4.30}$$

όπου οι B_1, \dots, B_p είναι πίνακες ως εξής: p είναι το πλήθος όλων
των διακριτικών ιδιοτιμών, έστω $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ του T , όπου $|\lambda_1| > \dots > |\lambda_p|$. *

Κάθε πίνακας B_j είναι $m_j \times m_j$, όπου m_j είναι η πολλαπλότητα της
ρίζας λ_j στο χαρακτηριστικό πολυώνυμο του T . Σε κάθε πίνακα
 B_j , (i) όλα τα στοιχεία της κυρίας διαγωνίου είναι λ_j , (ii) τα
στοιχεία της αμέσως από κάτω διαγωνίου είναι μόνο 1 και 0, ως
εξής τοποθετημένα: Υπάρχει μια διαδοχή από $q_j - 1$ τό πλήθος
1, που ακολουθείται από ένα μοναδικό 0, ύστερα μια άλλη

* και αν $|\lambda_i| = |\lambda_{i+1}|$ τότε γράφουμε "πληρότερα" εκείνον από τους λ_i, λ_{i+1}
με το μικρότερο (πρώτεον) όρισμα (όρισμα $\in (-\pi, \pi]$).

διαδοχή από $q_{j_2} = 1$ εφ' όσον, ακολουθούμενη από ένα μοναδικό 0, κ.ο.κ., όπου $q_{j_1} \geq q_{j_2} \geq \dots$ και $q_{j_1} + q_{j_2} + \dots = m_j$.
 (iii) όλα τα υπόλοιπα στοιχεία του B_j είναι 0.

Σημείωση. Πίνακας, όπως έ'η που μόλις περιγράψαμε, λέγεται πίνακας Jordan. Για ένα τελεστή T χρησιμοποιούμε τον όρο βάση Jordan του T για να δηλώσουμε εκείνη τη βάση του V , ως προς την οποία ο πίνακας του T παίρνει τη μορφή ενός πίνακα Jordan, ο οποίος (πίνακας) και λέγεται πίνακας Jordan του τελεστή T .

Απόδειξη του θεωρήματος. Κάνοντας χρήση των συμβολισμών και των αποτελεσμάτων του θεωρήματος 4.19 έχουμε:

$V = U_1 \oplus \dots \oplus U_p$, άρα ο πίνακας του T ως προς βάση $\mathcal{E}_1 \cup \dots \cup \mathcal{E}_p$, όπου \mathcal{E}_j είναι βάση του U_j ($j = 1, \dots, p$), είναι της μορφής (4.30), με B_j να παριστάει τον πίνακα του $T|_{U_j}$ ως προς τη βάση \mathcal{E}_j . Από το ίδιο θεώρημα έπεται ότι ότι η διάσταση του B_j είναι $m_j k_j$. Αρκεί, λοιπόν, να βρούμε τη μορφή του B_j , αφού πρώτα εκλέξουμε κατάλληλα ως βάση \mathcal{E}_j . Για απλοποίηση του συμβολισμού θα παραλείψουμε το δείκτη j . Έχουμε έτσι έναν υπόχωρο U , διάστασης m , αναλλοίωτο απ' τον T , επί του οποίου ο τελεστής $S = T|_U$ είναι μηδενοδύναμος. Εδώ λ είναι ιδιοτιμή του T και m είναι η πολλαπλότητα της θεωρούμενης ως ρίζας του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του T .

Εκλέγουμε ως βάση \mathcal{E} του U εκείνη που περιγράφεται στην εκκρίνιση του θεωρήματος 4.14 (ό V εκεί x αντικαθιστάται απ' τον U , που έχουμε τώρα). Ένας άμεσος υπολογισμός τώρα δείχνει ότι ο πίνακας του S ως προς την \mathcal{E} είναι

$$C = \begin{pmatrix} \boxed{\begin{matrix} 1 & & & \\ & 0 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{matrix}}_{q_1 \times q_1} & & & \\ & \boxed{\begin{matrix} 1 & & & \\ & 0 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{matrix}}_{q_2 \times q_2} & & \\ & & \ddots & \\ & & & \boxed{\begin{matrix} 1 & & & \\ & 0 & & \\ & & \ddots & \\ & & & 1 \end{matrix}}_{q_r \times q_r} \end{pmatrix}$$

όπου η διαδοχή των συντελεστών βρίσκεται επί της κυρίας διαγωνίου και προφανώς, $q_1 + q_2 + \dots + q_r = m$, αφού η διάσταση του υποχώρου U επί του οποίου δρά ο S , είναι m .

Έπεται τώρα άμεσα, ότι ο πίνακας του $T = S + \lambda$ είναι $B = C + \lambda \cdot I_m$, δηλ. ο πίνακας που προκύπτει όταν στον C αντικατασταθούν τα 0 της κυρίας διαγωνίου από λ . Έτσι, κάθε B έχει τη μορφή που περιγράφεται στην έκφραση του θεωρήματος. □

Όπως είχαμε ήδη στη σελ. 33 παρατηρήσει, αν δύο τελεστές έχουν τον ίδιο πίνακα Jordan, τότε οι τελεστές αυτοί είναι ισοδύναμοι. Αλλά το να έχουν τον ίδιο πίνακα Jordan, έστω J , σημαίνει ότι ο καθένας τελεστής έχει ως προς κατάλληλη βάση (βάση Jordan του αντίστοιχου τελεστή) τον ίδιο πίνακα J . Αυτό απριβώς λέει, εξ' ορισμού της ισοδυναμίας τελεστών, ότι οι δύο τελεστές είναι ισοδύναμοι. Αυτό που μένει να δείξουμε είναι το αντίστροφο:

Θεώρημα Όμοιοι τελεστές έχουν τον ίδιο πίνακα Jordan. Ακριβέστερα: Αν οι τελεστές T_1, T_2 είναι όμοιοι και J_i είναι πίνακας Jordan του T_i ($i=1,2$), τότε $J_1 = J_2$.

Για την απόδειξη του θεωρήματος κ.λπ. θα θεωρήσουμε ένα γραμμικό τελεστή T επί του $V = V_n(\mathbb{C})$, ένα πίνακα Jordan J του T , και θα δείξουμε ότι ο J εξαρτάται αποκλειστικά από την κλάση όμοιότητας του T . Δηλαδή, αν τον T αντικατασταθεί από έναν όμοιο του τελεστή, για τον οποίο βρούμε ένα πίνακα Jordan, αυτός ο πίνακας Jordan θα ισούται με τον J . Ειδικότερα, αυτό δείχνει, σε συνδυασμό με το θεώρημα 4.29, ότι ο T έχει απριβώς ένα πίνακα Jordan.

Σε ανφεωγία συμβολισμού με εκείνον του θεωρήματος 4.29, θεωρούμε ότι όλες οι διαφορετικές ιδιοτιμές του T , γραμμένες κατά φθίνουσα απόλυτη τιμή, είναι οι $\lambda_1, \dots, \lambda_r$ με αντίστοιχες πολλαπλότητες m_1, \dots, m_r . Κατά συνέπεια, αν J είναι κάποιος πίνακας Jordan του T , τότε ο J θα έχει τη μορφή

* Δηλαδή, ισοδύναμοι.

$$J = \begin{pmatrix} B_1 & & 0 \\ & B_2 & \\ 0 & & \ddots \\ & & & B_p \end{pmatrix} \quad (4.32)$$

στον οποίο, για κάθε $j=1, \dots, p$, ο πίνακας B_j είναι $m_j \times m_j$, του οποίου όλα τα διαγώνια στοιχεία είναι ίσα με λ_j . Η αμέσως από κάτω διαγώνιος του B_j αποτελείται από τα έξης στοιχεία, θεωρούμενα από πάνω προς τα κάτω: q_{j1} το πλήθος 1, ακολουθούμενα από ένα 0, μετά q_{j2} το πλήθος 1, ακολουθούμενα από ένα 0, κ.ο.κ., όπου $q_{j1} \geq q_{j2} \geq \dots$. Όλα δε τα υπόλοιπα στοιχεία του B_j είναι 0.

Δεδομένου ότι όμοιοι πίνακες έχουν τις ίδιες ιδιοτιμές, λαμβανομένης υπό όψιν και της πολλαπλότητας, τα διαγώνια στοιχεία του B_j εξαρτώνται, αποκλειστικά, από την κλάση ομοιότητας του T . Αυτό που μένει να αποδείξουμε είναι ότι οι μη αρνητικοί ακέραιοι q_{j1}, q_{j2}, \dots , που περιγράψαμε παραπάνω εξαρτώνται, αποκλειστικά, από την κλάση ομοιότητας του T .

Σύμφωνα με την άσκηση 7, $V = U_1 \oplus \dots \oplus U_p$, όπου ο U_j έχει ως βάση την e_{j1}, \dots, e_{jm_j} ($j=1, \dots, p$). Τα διανύσματα της ανήκουν στη βάση, ως προς την οποία ο πίνακας του T είναι ο (4.32). Κάθε U_j είναι αναλλοίωτος από τον T , ο δε πίνακας του $T|_{U_j}$ ως προς την παραπάνω βάση του U_j είναι ο B_j .

Στα παραπάνω θεωρούμε ένα συγκεκριμένο $j \in \{1, \dots, p\}$ και εστιάζουμε την προσοχή μας στον υπόχωρο U_j , την αντίστοιχη βάση του, όπως παραπάνω και τον πίνακα B_j του $T|_{U_j}$ ως προς αυτή τη βάση. Για απλοποίηση και συμβολισμού παραλείπουμε το δείκτη j , όπουδήποτε αυτός εμφανίζεται. Έστω $S = T - \lambda$. Είναι φανερό ότι

$$T \text{ όμοιος προς τον } T \implies S = T - \lambda \text{ όμοιος προς τον } S = T - \lambda \quad (4.33)$$

Ο πίνακας του $S|_U$ ως προς τη βάση e_1, \dots, e_m του U είναι

$$B = \left(\begin{array}{ccc|ccc} 1 & & & & & \\ & 1 & & & & \\ & & \ddots & & & \\ & & & 1 & & \\ & & & & \ddots & \\ & & & & & 1 \end{array} \right)$$

ἀπ' τὸν ὅποιον γίνεται φανερό ὅτι $S e_1 = e_2, S e_2 = e_3, \dots, S e_{q_1-1} = e_{q_1}, S e_{q_1} = 0$ καὶ ἀνάλογα γιὰ τὰ ἐπόμενα q_2 διανύσματα, κ.ἑ.κ. ἔτσι, ἀλλάζοντας καταλλήλως τὸ συμβολισμό, βλέπουμε ὅτι ἡ βάση $e_1, \dots, e_{q_1}, e_{q_1+1}, \dots, e_{q_1+q_2}, \dots, e_m$ τοῦ U ἀποτελεῖται ἀπ' τὰ ἑξῆς διανύσματα:

$$\left. \begin{array}{l} x_1, Sx_1, \dots, S^{q_1-1}x_1; \text{ με } S^{q_1}x_1 = 0 \\ x_2, Sx_2, \dots, S^{q_2-1}x_2; \text{ με } S^{q_2}x_2 = 0 \\ \text{κ.ἑ.κ.} \end{array} \right\} \quad (4.34)$$

συνολικά $q_1 + q_2 + \dots = m$ τὸ πλήθος διανύσματα. Ἐδῶ $0 \leq \dots \leq q_2 \leq q_1 \leq m$.

Μποροῦμε νὰ δοῦμε καὶ διαφορετικὰ τὴν βάση (4.34), ὡς ἀποτελούμενη ἀπὸ τὰ ἑξῆς m ὑποσύνολα διανυσμάτων:

Τὸ 1^ο ἀποτελεῖται ἔστω ἀπὸ ν_1 τὸ πλήθος $x \in U, x \neq 0$ με $Sx = 0$.

Τὸ 2^ο ἀποτελεῖται ἔστω ἀπὸ ν_2 τὸ πλήθος $x \in U, Sx \neq 0$ με $S^2x = 0$,

κ.ἑ.κ., τὸ m -οστό σύνολο ἀποτελεῖται ἔστω ἀπὸ ν_m τὸ πλήθος $x \in U,$

$S^{m-1}x \neq 0$ με $S^m x = 0$. Ἐννοεῖται ἔτι κάποια ἀπ' αὐτὰ

τὰ ὑποσύνολα πεδανόν νὰ εἶναι κενά. Ἀφοῦ $\nu_i \geq 0$ εἶναι

ὁ πληθαιδμος τοῦ i -οστοῦ ὑποσυνόλου, μποροῦμε

νὰ γράψουμε τὰ διανύσματα τῆς βάσης e_1, \dots, e_m ὡς ἑξῆς:

m -οστό ὑποσύνολο: $x_{m1}, x_{m2}, \dots, x_{m\nu_m}$

ὅπου, γιὰ κάθε $i=1, \dots, \nu_m$ εἶναι

$$S^j x_{mi} \neq 0 \text{ ἂν } j \leq m-1 \text{ ἢ } S^m x_{mi} = 0$$

2^ο ὑποσύνολο: $x_{21}, x_{22}, \dots, x_{2\nu_2}$

ὅπου, γιὰ κάθε $i=1, \dots, \nu_2$ εἶναι

$$S^j x_{2i} \neq 0 \text{ ἂν } j=0, 1 \text{ ἢ } S^2 x_{2i} = 0$$

$\mathcal{I} = \text{σπασμένο}$ λαί: $x_{i1}, x_{i2}, \dots, x_{i\gamma_i}$
 όπου, για κάθε $i=1, \dots, \gamma$ είναι
 $x_{i1} \neq 0 \ \& \ Sx_{i1} = 0$.

Αυτό που δέδομε ν' αποδείξουμε, για να έχουμε ολοκληρώσει την απόδειξη του θεωρήματος, είναι ότι οι μη αρχικοί άκεραλοι $\gamma_1, \dots, \gamma_m$ εξαρτώνται, αποκλειστικά, απ' την κλάση ομοιότητας του T ή, ισοδύναμα (λόγω της (4.33)), απ' την κλάση ομοιότητας του S .

Αν εφαρμόσουμε την (πολύ απλή) άσκηση 8 στην περίπτωση των τελεστών $S/U, S^2/U, \dots, S^m/U$, διαδοχικά, βλέπουμε ότι

$$\left. \begin{aligned} \dim(\text{Ker } S/U) &= \gamma_1 \\ \dim(\text{Ker } S^2/U) &= \gamma_1 + \gamma_2 \\ &\vdots \\ \dim(\text{Ker } S^q/U) &= \gamma_1 + \gamma_2 + \dots + \gamma_q \end{aligned} \right\} \quad (4.35)$$

και γενικά, για κάθε $q=1, \dots, m$,

Αν θέσουμε $\dim(\text{Ker } S^q) = d_q$ ($q=1, \dots, m$), τότε, όπως α' αποδείξουμε στο τέλος, ισχύει επίσης

$$\dim(\text{Ker } S^q/U) = \dim(\text{Ker } S^q) = d_q. \quad (4.36)$$

Έτσι, λόγω των (4.35) και (4.36), έχουμε να λύσουμε ένα μη ομογενές $m \times m$ σύστημα, με άγνωστους $\gamma_1, \dots, \gamma_m$, του οποίου η σειρά των σταθερών είναι $\begin{pmatrix} d_1 \\ \vdots \\ d_m \end{pmatrix}$, ενώ ο πίνακας

συντελεστών είναι

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & \dots & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 0 & 0 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 & \dots & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

μέ όριζονσα 1. Από το σύστημα αυτό φαίνεται ότι τα $\gamma_1, \dots, \gamma_m$ εξαρτώνται, αποκλειστικά, απ' τα d_1, \dots, d_m , οπότε απ' τον S (λόγω της (4.36)). Είναι όμως φανερό ότι αν ο τελεστής S' είναι όμοιος προς τον S , τότε ο S'^q είναι όμοιος προς τον S^q , άρα $\dim(\text{Ker } S'^q) = \dim(\text{Ker } S^q) = d_q$. Αυτό στη

παίρνει ότι τα d_j , άρα και τα γ_j , εξαρτώνται άπαικλειστικά άπ' την κλάση όμοιότητας του S , το όποιο ήταν και το άποδεικτέο.

Μένει τώρα η άποδειξη της (4.36).

Άρχικά παρατηρούμε ότι: Άν λ_1, λ_2 είναι διαφορετικές ιδιοτιμές του T και $x \in V, x \neq 0$ και υπάρχει δεξιάς άκέραιος r τέτοιος ώστε $(T-\lambda_2)^r x = 0$, τότε $(T-\lambda_1)^q x \neq 0$ για κάθε δεξιά άκέραιο q . (4.37)

Πράγματι, δίχως βλάβη της γενικότητας, μπορούμε να υποθέσουμε ότι r είναι ο ελάχιστος δεξιάς άκέραιος με $(T-\lambda_2)^r x = 0$. Τότε, τα διανύσματα $x, (T-\lambda_2)x, \dots, (T-\lambda_2)^{r-1}x$ είναι γραμμικά ανεξάρτητα (πρβλ. με την άποδειξη της πρότασης 4.5).

Άν τώρα είχαμε $(T-\lambda_1)^q x = 0$ για κάποιο δεξιά άκέραιο q και θέσουμε $\lambda_2 - \lambda_1 = d \neq 0$, τότε

$$\begin{aligned} 0 &= (T-\lambda_1)^q x = (T-\lambda_2 + d)^q x = \sum_{j=0}^q \binom{q}{j} d^{q-j} (T-\lambda_2)^j x = \\ &= \sum_{j=0}^{r-1} \binom{q}{j} d^{q-j} (T-\lambda_2)^j x \quad (\text{ότι } (T-\lambda_2)^j x = 0 \quad \forall j \geq r) \end{aligned}$$

και αυτό έρχεται σε αντίφαση με την ανεξαρτησία των $x, (T-\lambda_2)x, \dots, (T-\lambda_2)^{r-1}x$.

Για την άποδειξη της (4.36) παρατηρούμε ότι ο V έχει μια βάση της μορφής E_1, \dots, E_p όπου κάθε E_j είναι σύνολο (ανεξαρτητών) διανυσμάτων της μορφής (4.34) (με $S = T - \lambda_j$).

Για την (4.36) αρκεί ν' αποδείξουμε ότι

$$x \in \text{Ker}(T-\lambda_j)^q \implies x \in U_j, \quad (4.38)$$

όπου, όπως και πριν, $U_j = \langle E_j \rangle$.

Για την άποδειξη της (4.38) γράψω $x = y_1 + \dots + y_p$ με $y_i \in U_i$ ($i=1, \dots, p$) και αρκεί να αποδείξω ότι $y_i = 0$ για $i \neq j$.

Πράγματι, $0 = (T-\lambda_j)^q x = \sum_{i=1}^p (T-\lambda_j)^q y_i$ και $(T-\lambda_j)^q y_i \in U_i$, αφού ο U_i είναι αναλλοίωτος απ' τον $(T-\lambda_j)^q$, ως άναλλοίωτος απ' τον T . Θα πρέπει τότε $(T-\lambda_j)^q y_i = 0 \quad \forall i=1, \dots, p$. Για $i \neq j$ αυτό σημαίνει ότι $y_i = 0$, λόγω του (4.37).

□

Η απόδειξη του θεωρήματος 4.31 περιέχει αρκετά στοιχεία, τα οποία μας επιτρέπουν ν' αποδείξουμε πολύ εύκολα το θεώρημα των Cayley-Hamilton, το οποίο θα διατυπώσουμε αργότερα πρώτα ορίσαμε την πολυωνυμική τιμή ενός τελεστή:

Έστω ένα πολυώνυμο $f(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$,

$$f(\lambda) = a_n \lambda^n + \dots + a_1 \lambda + a_0$$

και T ένας γραμμικός τελεστής επί του $V = V_n(\mathbb{C})$.

Ορίζουμε ως $f(T)$ τον τελεστή

$$f(T) = a_n T^n + \dots + a_1 T + a_0$$

Είναι εύκολο νά δει κανείς ότι αν ρ_1, \dots, ρ_r είναι οι ρίζες του $f(\lambda)$, λαμβανομένης υπόψη και της πολλαπλότητας, τότε $f(\lambda) = a_n (\lambda - \rho_1) \dots (\lambda - \rho_r)$, τότε

$$f(T) = a_n (T - \rho_1) \dots (T - \rho_r)$$

Θεώρημα (Cayley-Hamilton). Κάθε γραμμικός τελεστής (4.39)

επί του V μηδενίζει το χαρακτηριστικό πολυώνυμό του.

Δηλαδή αν ο T έχει χαρακτηριστικό πολυώνυμο $\chi_T(\lambda)$,

τότε $\chi_T(T) = 0$ (= ο μηδενικός τελεστής επί του V).

Απόδειξη. Έστω, όπως στην απόδειξη του θεωρήματος 4.31,

ότι όλες οι διαφορετικές ιδιοτιμές του T είναι $\lambda_1, \dots, \lambda_p$ με αντίστοιχες πολλαπλότητες m_1, \dots, m_p , αλλιώς άρα

$$\chi_T(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{m_1} \dots (\lambda - \lambda_p)^{m_p} \quad (4.40)$$

Με το συμβολισμό και τα διαφορα επιμέρους αποτελέσματα της απόδειξης του θεωρήματος 4.31 έχουμε $V = U_1 \oplus \dots \oplus U_p$,

όπου για κάθε $j=1, \dots, p$ ο $T - \lambda_j I_j$ είναι μηδενδυναμικός

δείκτη q_j (πρβλ με (4.34), στην οποία πρέπει νά θυμηθούμε ότι είχαμε παραλείψει τον απόδεικτη j), πράγμα που σημαίνει ότι

$$(T - \lambda_j I_j)^{q_j} | U_j = 0 \quad (4.41)$$

Επιπλέον, είναι

$$q_j \leq m_j$$

Συνεπώς, αν θέσουμε

$$\sigma_j(\lambda) = (\lambda - \lambda_j)^{q_j} \quad , \quad j=1, \dots, p$$

και

$$\sigma(\lambda) = \sigma_1(\lambda) \dots \sigma_p(\lambda),$$

τότε, λόγω και της (4.40),

$$\chi_T(\lambda) = f(\lambda) \cdot \sigma(\lambda) \tag{4.42}$$

όπου $f(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$.

Επιπλέον είναι φανερό ότι ο τελεστής $\sigma(T)$ παραμένει αναλλοίωτος αν εναλλάξουμε δύο παραγοντές $\sigma_i(T)$ και $\sigma_j(T)$. Από την (4.41) λέει ότι:

$$\sigma_j(T) | U_j = 0$$

Άρα

$$\sigma(T) = 0 \tag{4.43}$$

Πράγματι, αν $x \in V$, γράφουμε $x = x_1 + \dots + x_p$ με $x_j \in U_j$ ($j=1, \dots, p$). Άρα $\sigma(T)x = \sigma_p(T) \dots \sigma_2(T) \sigma_1(T)x =$
 $= \sigma_p(T) \dots \sigma_2(T) \sigma_1(T) (x_1 + \dots + x_p) =$ (λόγω της $\sigma_1(T)x_1 = 0$)
 $= \sigma_p(T) \dots \sigma_2(T) \sigma_1(T) (x_2 + \dots + x_p) = \sigma_1(T) \sigma_p(T) \dots \sigma_2(T) (x_2 + \dots + x_p) =$
 $=$ (λόγω της $\sigma_2(T)x_2 = 0$) $\sigma_1(T) \sigma_p(T) \dots \sigma_3(T) (x_3 + \dots + x_p) =$
 $= \sigma_3(T) \sigma_1(T) \sigma_p(T) \dots \sigma_3(T) (x_3 + \dots + x_p) = \dots$ κ.ά. κ.
 $= \sigma_{p-1}(T) \dots \sigma_2(T) \sigma_1(T) \sigma_p(T) x_p = 0$.

Τώρα, από την (4.42), είναι $\chi_T(T) = f(T) \sigma(T)$, που σε συνδυασμό με την (4.43) δίνει $\chi_T(T) = 0$. □

Εφαρμογή: Θα βρούμε την κανονική μορφή Jordan του πίνακα (4.44)

$$A = \begin{pmatrix} -2 & -1 & -1 & 3 & 2 \\ -4 & 1 & -1 & 3 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & -3 & -2 \\ -4 & -2 & -1 & 5 & 1 \\ -4 & 1 & 1 & -3 & 0 \end{pmatrix}$$

του οποίου οι ιδιοτιμές είναι $\lambda_1 = 2$ με πολλαπλότητα $m_1 = 3$, και $\lambda_2 = -1$ με πολλαπλότητα $m_2 = 2$.

Έστω T ο τελεστής του V_5 , που αντιστοιχεί στον A (βλ. εβ. όρισμάς, ο T έχει ως προς τη συνήθη ορθοκανονική βάση του V_5 πίνακα A). Σύμφωνα με το θεώρημα 4.19 είναι $V_5 = U_1 \oplus U_2$, όπου ο U_1 είναι αναλλοίωτος απ' τον T , έχει διάσταση m_1 και ο $T - \lambda_1 I$ είναι μηδενοδυναμικός επί του U_1 . Η εύρεση του U_1 γίνεται, όπως λέει η απόδειξη του θεωρήματος 4.19, σύμφωνα με το θεώρημα 4.16.

εξωτερικός U_1 : ο μηδενικός χώρος του $T-2$ είναι

$$Z_1 = \langle (1, 0, -1, 1, a), (1, -1, -1, 0, 1) \rangle$$

Είναι

$$(A-2I)^2 = \begin{pmatrix} 15 & 0 & 6 & -9 & -9 \\ 15 & 0 & 6 & -9 & -9 \\ -6 & 0 & 3 & 9 & 9 \\ 15 & 0 & 6 & -9 & -9 \\ -15 & 0 & -6 & 9 & 9 \end{pmatrix} \quad \text{Άρα ο μηδενικός χώρος του } (T-2)^2 \text{ είναι:}$$

$$Z_2 = \langle (1, 0, -1, 1, 0), (1, -1, -1, a, 1), (0, 1, 0, 0, 0) \rangle$$

Στη συνέχεια,

$$(A-2I)^3 = \begin{pmatrix} -54 & 0 & -27 & 27 & 27 \\ -54 & 0 & -27 & 27 & 27 \\ 27 & 0 & 0 & -27 & -27 \\ -54 & 0 & -27 & 27 & 27 \\ 54 & 0 & 27 & -27 & -27 \end{pmatrix} \quad \text{όχι τίποτα}$$

$$Z_3 = Z_2$$

Άρα, κατά την απόδειξη του θεωρήματος 4.16., θέτουμε

$$U_1 = Z_2$$

και, σύμφωνα με την άσκηση 9, ο $T-2|U_1$ έχει δείκτη 2.

Τότε η βάση του U_1 για την οποία μιλάει το θεώρημα 4.14

θα είναι της μορφής

$$x_1, (T-2)x_1, \quad ((T-2)x_1 \neq 0)$$

$$x_2, \quad x_2 \notin \langle x_1, (T-2)x_1 \rangle, \quad (T-2)x_2 = 0$$

και εύκολα φαίνεται ότι εάν τέτοια x_1, x_2 μπορούμε να πάρουμε τα $x_1 = (0, 1, 0, 0, 0)$ και $x_2 = (1, 0, -1, 1, a)$. Άρα, ως

προς τη βάση

$$x_1 = (0, 1, 0, 0, 0), \quad (T-2)x_1 = (-1, -1, 1, -2, 1), \quad x_2 = (1, 0, -1, 1, a),$$

ο $T-2|U_1$ έχει πίνακα $\begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$, οπότε ο $T|U_1$ έχει,

$$\text{ως προς την ίδια βάση, πίνακα } B_1 = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 0 \\ 0 & 0 & 2 \end{pmatrix}.$$

εξωτερικός U_2 : Εργαζόμαστε ανάλογα, με τον τελεστή $T+1$.

Τώρα βρίσκουμε: $Z_1 = \langle (1, 1, -1, 1, -1) \rangle$,

$$Z_2 = \langle (1, 1, -1, 1, -1), (0, 0, 1, 0, 0) \rangle \quad \text{και } Z_3 = Z_2,$$

οπότε

$$U_2 = Z_2 \quad \text{και } \delta T+1|U_2 \text{ είναι μηδενικός χώρος δείκτη 2.}$$

Συγκεκριμένα, η βάση του U_2 για την οποία μιλάει το θεώρημα 4.14 θα είναι της μορφής

$$x'_1, (T+1)x'_1 \quad ((T+1)x'_1 \neq 0)$$

Μπορούμε σαν τέτοιο x'_1 να πάρουμε το $x'_1 = (0, 0, 1, 0, 0)$, οπότε ο πίνακας του $T|_{U_2}$ ως προς τη βάση

$$x'_1 = (0, 0, 1, 0, 0), \quad (T+1)x'_1 = (-1, -1, 1, -1, 1)$$

$$B_2 = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 1 & -1 \end{pmatrix}$$

Έτσι, ο πίνακας J του T ως προς τη βάση του V_3

$\{x_1, (T-2)x_1, x_2, x'_1, (T+1)x'_1\}$, δηλ. ως προς τη βάση

$\{(0, 1, 0, 0, 0), (-1, -1, 1, -2, 1), (1, 0, -1, 1, 0), (0, 0, 1, 0, 0), (-1, -1, 1, -1, 1)\}$

είναι

$$J = \begin{pmatrix} B_1 & 0 \\ 0 & B_2 \end{pmatrix}$$

και εύκολα φαίνεται ότι $J = P^{-1}AP$, όπου P είναι ο πίνακας του οποίου τα διανύσματα-στήλες είναι τα διανύσματα της παραπάνω βάσης, με τη σειρά που γραφτήκαν.

Εφαρμογή Αναφερόμεται στο σύμβολισμό κλι.π. της σελ. 45, (4.45)

ελέγχουμε ότι από το εκεί γραμμικό σύστημα προκύπτει

$$y_i = d_i - d_{i-1}, \quad 2 \leq i \leq m \quad (4.46)$$

(είναι $y_1 = d_1 = 0$ το r του πίνακα C της σελ. 41), όπου υποτίθεται

ότι εργαζόμαστε σε κάποιον υπόχωρο U του V από εκείτους

του U_1, \dots, U_r του θεωρήματος 4.19. Λόγω της (4.35) είναι

$d_i = \dim(\text{Ker } S^i)$, όπου $S = T - \lambda$ και λ είναι η ιδιοτιμή

που αντιστοιχεί στον υπόχωρο U . Άρα, αν θεωρήσουμε τον πίνακα

$A - \lambda I$, όπου A ο πίνακας του T (ως προς κάποια βάση), τότε $d_i = m - r_i$, όπου r_i είναι η τάξη του πίνακα

$(A - \lambda I)^i$. Παρόμοια, d_i είναι το πλήθος των μηδενικών

γραμμών του αναγμένου κλιμακωτού του πίνακα $(A - \lambda I)^i$.

Από τα y_2, \dots, y_m που θα υπολογίσουμε μας ενδιαφέρουν

τα μη μηδενικά (απόθετικά).

Κάθε θετικό y_i δείχνει το πλήθος των "εφαύλων" των

στοιχείων της διαγωνίου αφέτως κάτω απ' την κύρια, οι οποίες αποτελούνται από τουλάχιστον $i-1$ διαδοχικά 1. Αν οι ομάδες αυτές είναι περισσότερες της μιας, τότε είναι δεσδοχικές, χωρισμένες μεταξύ τους από ένα 0.

Η μέθοδος αυτή παρέχει ένα πολύ απλό τρόπο για να υπολογίσει κανείς την κανονική μορφή Jordan ενός πίνακα (ισχύονα και τον πίνακα Jordan ενός τελεστή), αλλά δεν υπολογίζει τον πίνακα P μέσω του οποίου μεταβαίνουμε από τον αρχικό πίνακα στον πίνακα Jordan. Μ' άλλα λόγια δεν υπολογίζει τη βάση Jordan του τελεστή.

Παράδειγμα: 0 πίνακας

$$A = \begin{pmatrix} 5 & 6 & 6 & -1 & -8 & 7 \\ 1 & 3 & 0 & -1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 2 & -1 & 0 & 0 \\ 1 & -1 & 1 & 3 & -1 & 1 \\ 2 & 5 & 5 & 3 & -4 & 2 \\ 1 & -2 & 0 & 4 & 0 & -1 \end{pmatrix}$$

Έχει ιδιοτιμές $\lambda = 3$ με πολλαπλότητα 4 και $\lambda = -2$ με πολλαπλότητα 2. Το πλήθος των μηδενικών γραμμών στον αναγμένο κλιμακωτούς των πίνακων $A-3I$, $(A-3I)^2$, $(A-3I)^3$, $(A-3I)^4$ είναι, αντίστοιχως, $d_1=2$, $d_2=4$, $d_3=4$, $d_4=4$, άρα $\nu_1 = \nu_3 = 0$ και $\nu_2 = 2$, που σημαίνει ότι ο υποπίνακας στον πίνακα Jordan του A, που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή 3 είναι

$$B_1 = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 3 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 3 \end{pmatrix}$$

Στη συνέχεια εργαζόμαστε με την ιδιοτιμή -2 . Οι αναγμένοι κλιμακωτοί των $A+2I$ και $(A+2I)^2$ έχουν $d_1=1$ και $d_2=2$ μηδενικές γραμμές, αντίστοιχως. Άρα τώρα $\nu_2=1$, που σημαίνει ότι ο υποπίνακας στον πίνακα Jordan του A, που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή -2 είναι

$$B_2 = \begin{pmatrix} -2 & 0 \\ 1 & -2 \end{pmatrix}$$

Άρα, η κανονική μορφή Jordan του A είναι $J = \begin{pmatrix} B_1 & \\ & B_2 \end{pmatrix}$.

Άσκησης του Κεφαλαίου 4.

- Έστω T γραμμικός τελεστής επί του V , ο οποίος είναι μηδενοδυναμικός δείκτη q και $V' = T(V)$. Δείξτε ότι ο V' είναι αναλλοίωτος απέναντι στον T υπόχωρο του V και ο τελεστής $T|_{V'}$ είναι μηδενοδυναμικός δείκτη $q-1$.
- Με τις υποθέσεις της άσκησης 1, έστω επιπλέον $x \in V$ τέτοιο ώστε $T^{q-1}x \neq 0$ και $y = Tx$. Αν $U = \langle x, Tx, \dots, T^{q-1}x \rangle$ και $U_0 = \langle y, Ty, \dots, T^{q-2}y \rangle$, δείξτε ότι $U_0 = U \cap V'$.
- Έστω T μηδενοδυναμικός τελεστής επί του V δείκτη q και $x \in V$ τέτοιο ώστε $T^{q-1}x \neq 0$ και $U = \langle x, Tx, \dots, T^{q-1}x \rangle$. Δείξτε ότι για κάθε θετικό ακέραιο r η διάσταση του $T^r(U)$ είναι ίση με $\max\{q-r, 0\}$.
- Έστω ότι οι V_1, \dots, V_m είναι υπόχωροι του V , καθένας απ' αυτούς οποίους είναι δέσμος προς τον υπόχωρο που παράγουν όλοι οι υπόλοιποι, και $\dim(V) = \dim(V_1) + \dots + \dim(V_m)$. Τότε $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_m$. (Υπόδειξη: Δες άσκηση 8 του Κεφαλαίου 1).
- Έστω $V = U \oplus W$ και T ένας τελεστής του V , που αφήνει αναλλοίωτους τους υπόχωρους U και W . Αν $\{e_1, \dots, e_r\}$ είναι μια βάση του U και $\{e'_1, \dots, e'_s\}$ είναι μια βάση του W , τότε ο πίνακας του T ως προς τη βάση $\{e_1, \dots, e_r, e'_1, \dots, e'_s\}$ του V είναι

$$A = \begin{pmatrix} B & 0 \\ 0 & C \end{pmatrix},$$

όπου B είναι ο πίνακας του $T|_U$ ως προς τη βάση $\{e_1, \dots, e_r\}$ και C είναι ο πίνακας του $T|_W$ ως προς τη βάση $\{e'_1, \dots, e'_s\}$. Γενικεύστε στην περίπτωση που $V = U_1 \oplus \dots \oplus U_r$.

- Έστω T τελεστής επί του V , W υπόχωρος του V αναλλοίωτος απέναντι στον T και λ ιδιοτιμή του T . Δείξτε ότι αν ο $T - \lambda$ είναι αντιστρέψιμος επί του W , τότε η λ δεν είναι ιδιοτιμή του $T|_W$.
- Έστω ότι ο V έχει μια βάση $\{e_1, e_2, \dots, e_{m_1}, e_{1, m_1}, e_{2, m_1}, \dots, e_{2, m_1}, \dots, e_{m_2}, \dots, e_{m_2}, \dots, e_{m_r}, \dots, e_{m_r}, \dots, e_{m_r}, \dots\}$, ως προς την οποία ο πίνακας του τελεστή T έχει τη μορφή

$$\begin{pmatrix} B_1 & 0 \\ 0 & B_2 \end{pmatrix},$$

όπου ο B_i είναι πίνακας $m_i \times m_i$ ($i=1,2$). Δείξτε τότε ότι αν θέσουμε $U_i = \langle e_{i1}, e_{i2}, \dots, e_{i, m_i} \rangle$ ($i=1,2$), θα έχουμε $V = U_1 \oplus U_2$, οι υποχώροι U_1, U_2 είναι αναλλοίωτοι απ' τον T και ο $T|_{U_i}$ έχει πίνακα ως προς τη βάση $\{e_{i1}, \dots, e_{i, m_i}\}$ των B_i ($i=1,2$). Γενικεύστε.

8. Έστω U ένας διανυσματικός χώρος, R ένας τελεστής επί του U και $B = \{b_1, \dots, b_m\}$ μια βάση του U , τέτοια ώστε:

α) $Rb_i = 0 \quad \forall i=1, \dots, r$ ($r \leq m$).

β) $\forall r \leq m$ τότε $Rb_i \in B \quad \forall i=r+1, \dots, m$ κι ακόμη

$$Rb_i \neq Rb_j \quad \text{για } i, j \in \{r+1, \dots, m\} \text{ με } i \neq j.$$

Δείξτε ότι $\dim(\ker R) = r$.

9. Έστω, με το συμβολισμό της απόδειξης του θεωρήματος 4.16, ότι q είναι ο ελάχιστος φυσικός αριθμός για τον οποίο

$$Zq = Z_{q+1}. \quad \text{Δείξτε ότι τότε } Zq = Z_{q+j} \quad \forall j=1, 2, \dots \text{ και}$$

ότι ο T είναι μη δικοινοκέρως επί του $U = Zq$, δείκτη q .

10. Έστω

$$A = \begin{pmatrix} -2 & -1 & -1 & 3 & 2 \\ -4 & 1 & -1 & 3 & 2 \\ 1 & 1 & 0 & -3 & -2 \\ -4 & -2 & -1 & 5 & 1 \\ 4 & 1 & 1 & -3 & 0 \end{pmatrix}$$

και T ο τελεστής επί του $V = V_5(\mathbb{C})$, που αντιστοιχεί στον A . Βρείτε τους υποχώρους U και W , που μες εξασφαλίζει το θεώρημα 4.16, για τους τελεστές $T-2$ και $T+1$. (Σημείωση: Οι ρίζες του χαρακτηριστικού πολυωνύμου του A είναι οι 2 και -1 , με πολλαπλότητες 3 και 2 , αντιστοίχως). Βρείτε, στη συνέχεια, την κανονική μορφή Jordan του A .

11. ↙

11. Υπολογίστε την κανονική μορφή Jordan του πίνακα.

$$\begin{pmatrix} 3 & -1 & -1 & 1 & 2 \\ 1 & -3 & -5 & 6 & 4 \\ 3 & -23 & -21 & 30 & 4 \\ 3 & -21 & -21 & 29 & 6 \\ 0 & -3 & -3 & 4 & 2 \end{pmatrix}$$

του οποίου το χαρακτηριστικό πολυώνυμο είναι $(\lambda-2)^5$.

12. Ακολουθώντας τη μέθοδο που προτείνεται στο (4.45) βρείτε τις κανονικές μορφές Jordan των έξι πινάκων (δίπλα σε κάθε πίνακα γράψτε τις ιδιοτιμές του και, εντός παρενθέσεων, την πολλαπλότητα καθενός).

$$\begin{pmatrix} 3 & 3 & -1 & -2 & -4 \\ 2 & 3 & 2 & -4 & -2 \\ 1 & 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & 1 & 2 & -2 & -1 \\ 1 & 3 & -1 & -2 & -2 \end{pmatrix} \quad 2(2), 1(1), -1(2)$$

$$\begin{pmatrix} 6 & -1 & 3 & 3 & -1 & -10 \\ 1 & 3 & 0 & 0 & -1 & -1 \\ -1 & 1 & 3 & 0 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & 1 & 3 & -1 & -1 \\ 2 & -1 & 2 & 2 & 2 & -6 \\ 1 & 0 & 1 & 1 & 2 & -1 \end{pmatrix} \quad 3(4), 2(2)$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & -2 & 0 & -2 \\ -19 & -11 & 18 & -9 & 21 \\ 9 & 9 & -13 & 9 & -14 \\ 9 & 9 & -12 & 7 & -15 \\ -9 & -9 & 10 & -9 & 11 \end{pmatrix} \quad 1(2), -2(2), -3(1)$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 2 & 6 & -2 & -2 \\ 0 & 2 & 0 & -1 & 0 \\ -1 & 1 & 1 & -1 & 1 \\ -1 & 1 & 0 & 0 & 1 \\ -2 & 2 & 6 & -2 & 0 \end{pmatrix} \quad 2(1), 1(3), -2(1)$$

13. Αναφερόμενοι στην εγγραφή του θεωρήματος 4.19, έστω ότι η δεικνυόμενη μηδενοδύναμη τελεστή $T = \lambda_j / U_j$ είναι q_j ($j=1, \dots, p$). Έστω το πολυώνυμο $P_T(\lambda) = (\lambda - \lambda_1)^{q_1} \dots (\lambda - \lambda_p)^{q_p} \in \mathbb{C}[\lambda]$.

Δείξτε ότι αν το $f(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$ είναι τέτοιο, ώστε $f(T) = 0$, τότε $P_T(\lambda) \mid f(\lambda)$. (*)

14. Αναφερόμεται και πάλι στο θεώρημα 4.19: Δείξτε ότι αν ο T είναι κανονικός τελεστής, τότε ο υπόχωρος U_j είναι ο ιδιοχώρος του T , και αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή λ_j ($j=1, \dots, p$). Συμπερασματικά, το θεώρημα 4.19 είναι γενίκευση του θεωρήματος 1.9 (**)

(*) Υπόδειξη στην άσκηση 13: Πρώτα να αποδείξετε το έξης λήμμα: "Αν το $g(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$ δεν έχει ρίζα το λ_j , τότε $g(T)x \neq 0 \forall x \in U_j, x \neq 0$ ". Για την απόδειξη αυτού του λήμματος πρέπει να δηγεί υπό όψιν το (4.21).

(**) Υπόδειξη στην άσκηση 14: Έστω x ιδιοδιάνυσμα του T , που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή λ_j . Γράφουμε $x = x_1 + \dots + x_p$ όπου $x_i \in U_i \forall i=1, \dots, p$ και αποδεικνύουμε, χρησιμοποιώντας και το (4.21), ότι $x_i = 0 \forall i \neq j$. Άρα ο ιδιοχώρος του T , που αντιστοιχεί στην ιδιοτιμή λ_j είναι υπόχωρος του U_j . Με το παραπάνω τις προσαυσεις, λαμβάνοντας υπό όψιν και το (1.12).

15. Με τη βοήθεια της άσκησης 13 δώστε απάντηση στο έξης: Έστω πολυώνυμο $g(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$ με απλές μόνο ρίζες και A οποιαδήποτε με στοιχεία από το \mathbb{C} , τέτοιοι ώστε $g(A) = 0$. Τι συμπεραίνεται για την κανονική μορφή Jordan του A ; Όμοιο ζήτημα αν το $g(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$ είναι οποιοδήποτε πολυώνυμο.